

Manuel du Lynx Smart BMS NG

500 A (M10) | 1 000 A (M10)

Table des matières

| 1.2. Fond | | |
|--|--|--|
| 1.2. Fond | /nx Smart BMS NG | . 1 |
| | tions | |
| | munication et interfaces | |
| | Tallia de la companya | |
| | | |
| 2. Considération | ns et exemples de conception du système | . 4 |
| | | |
| - | ration dans le système de distributeur Lynx | |
| | acité du système | |
| | 2.1. Courant nominal du Lynx Smart BMS NG | |
| | 2.2. Fusibles | |
| 2.2 | 2.3. Câblage | . 5 |
| | | |
| 2 Installation | | - |
| | | |
| 3.1. Aver | tissement important | . 7 |
| 3.2. Préc | autions de sécurité! | . 7 |
| 3.2 | 2.1. Avertissements de sécurité relatifs au système de distribution Lynx | . 7 |
| 3.3. Raco | cordements mécaniques | . 8 |
| | 3.1. Caractéristiques de raccordement du Lynx Smart BMS NG | |
| | 3.2. Montage et raccordement des modules Lynx | |
| | nexions électriques | |
| | 4.1. Connectez les câbles CC | |
| | 4.2. Connexion des câble(s) RJ10 | |
| | 4.3. Branchement des câbles BMS | |
| | | |
| | 4.4. Branchez le connecteur Multi | |
| | 4.5. Branchement des consommateurs et des chargeurs contrôlés par ATC/ATD | |
| | 4.6. Câblage d'un interrupteur d'allumage/arrêt à distance | |
| | 4.7. Câblage du relais programmable | |
| | 4.8. Connectez le dispositif GX | |
| | nples de systèmes en détail | |
| | 5.1. Lynx Smart BMS NG, 2 distributeurs Lynx et batteries Lithium NG | |
| 3.5 | 5.2. Lynx Smart BMS NG, 1 distributeur Lynx et batteries Lithium NG | 15 |
| 3.5 | 5.3. Lynx Smart BMS NG uniquement | 15 |
| | | |
| 4 Camfianonatia | n at nevered the c | 40 |
| 4. Configuratio | n et paramètres | |
| | | |
| 4.1. Prem | nier allumage | |
| | nier allumage | 16 |
| 4.2. Mise | à jour du micrologiciel | 16 16 |
| 4.2. Mise 4.3. Para | à jour du micrologiciel | 16 16 18 |
| 4.2. Mise 4.3. Para | à jour du micrologiciel | 16 16 18 |
| 4.2. Mise 4.3. Para 4.4. Para | à jour du micrologiciel mètres du Lynx Smart BMS NG mètres du distributeur Lynx | 16 16 18 21 |
| 4.2. Mise 4.3. Para 4.4. Para | à jour du micrologiciel | 16 16 18 21 |
| 4.2. Mise 4.3. Para 4.4. Para 5. Mise en serv | à jour du micrologiciel mètres du Lynx Smart BMS NG mètres du distributeur Lynx ice, fonctionnement et surveillance | 16 18 21 |
| 4.2. Mise4.3. Para4.4. Para5. Mise en serv5.1. Mise | à jour du micrologiciel mètres du Lynx Smart BMS NG mètres du distributeur Lynx ice, fonctionnement et surveillance en service du Lynx Smart BMS NG | 16 18 21 22 |
| 4.2. Mise4.3. Para4.4. Para5. Mise en serv5.1. Mise5.2. Mise | à jour du micrologiciel mètres du Lynx Smart BMS NG mètres du distributeur Lynx ice, fonctionnement et surveillance en service du Lynx Smart BMS NG sous tension | 16 16 18 21 22 22 23 |
| 4.2. Mise4.3. Para4.4. Para5. Mise en serv5.1. Mise5.2. Mise5.3. Mode | à jour du micrologiciel mètres du Lynx Smart BMS NG mètres du distributeur Lynx ice, fonctionnement et surveillance en service du Lynx Smart BMS NG sous tension es de fonctionnement du BMS | 16 18 21 22 22 23 24 |
| 4.2. Mise 4.3. Para 4.4. Para 5. Mise en serv 5.1. Mise 5.2. Mise 5.3. Mode 5.4. Déck | à jour du micrologiciel mètres du Lynx Smart BMS NG mètres du distributeur Lynx ice, fonctionnement et surveillance en service du Lynx Smart BMS NG sous tension es de fonctionnement du BMS enchement du Lynx Smart BMS NG | 16 16 18 21 22 23 24 25 |
| 4.2. Mise 4.3. Para 4.4. Para 5. Mise en serv 5.1. Mise 5.2. Mise 5.3. Mode 5.4. Déck 5.5. Fond | à jour du micrologiciel mètres du Lynx Smart BMS NG mètres du distributeur Lynx ice, fonctionnement et surveillance en service du Lynx Smart BMS NG sous tension es de fonctionnement du BMS enchement du Lynx Smart BMS NG tionnement du contrôleur de batterie | 16 16 18 21 22 23 24 25 25 |
| 4.2. Mise 4.3. Para 4.4. Para 5. Mise en serv 5.1. Mise 5.2. Mise 5.3. Mode 5.4. Décle 5.5. Fonc 5.6. Surv | à jour du micrologiciel mètres du Lynx Smart BMS NG mètres du distributeur Lynx ice, fonctionnement et surveillance en service du Lynx Smart BMS NG sous tension es de fonctionnement du BMS enchement du Lynx Smart BMS NG tionnement du contrôleur de batterie eillance et contrôle | 16 16 18 21 22 23 24 25 25 26 |
| 4.2. Mise 4.3. Para 4.4. Para 5. Mise en serv 5.1. Mise 5.2. Mise 5.3. Mode 5.4. Décle 5.5. Fonc 5.6. Surve 5.6. | à jour du micrologiciel mètres du Lynx Smart BMS NG mètres du distributeur Lynx ice, fonctionnement et surveillance en service du Lynx Smart BMS NG sous tension es de fonctionnement du BMS enchement du Lynx Smart BMS NG tionnement du contrôleur de batterie eillance et contrôle 5.1. Surveillance du BMS via VictronConnect et VC-R | 16 16 18 21 22 23 24 25 25 26 27 |
| 4.2. Mise 4.3. Para 4.4. Para 5. Mise en serv 5.1. Mise 5.2. Mise 5.3. Mode 5.4. Décle 5.5. Fonc 5.6. Surv 5.6. | à jour du micrologiciel mètres du Lynx Smart BMS NG mètres du distributeur Lynx ice, fonctionnement et surveillance en service du Lynx Smart BMS NG sous tension es de fonctionnement du BMS enchement du Lynx Smart BMS NG tionnement du contrôleur de batterie eillance et contrôle 6.1. Surveillance du BMS via VictronConnect et VC-R 6.2. Lecture instantanée par VictronConnect | 16 16 18 21 22 23 24 25 25 26 27 28 |
| 4.2. Mise 4.3. Para 4.4. Para 5. Mise en serv 5.1. Mise 5.2. Mise 5.3. Mode 5.4. Décle 5.5. Fonc 5.6. Surv 5.6. | à jour du micrologiciel mètres du Lynx Smart BMS NG mètres du distributeur Lynx ice, fonctionnement et surveillance en service du Lynx Smart BMS NG sous tension es de fonctionnement du BMS enchement du Lynx Smart BMS NG tionnement du contrôleur de batterie eillance et contrôle 6.1. Surveillance du BMS via VictronConnect et VC-R 6.2. Lecture instantanée par VictronConnect 6.3. Surveillance du BMS via le dispositif GX | 16 16 18 21 22 23 24 25 26 27 28 29 |
| 4.2. Mise 4.3. Para 4.4. Para 5. Mise en serv 5.1. Mise 5.2. Mise 5.3. Mode 5.4. Décle 5.5. Fonc 5.6. Surv 5.6. 5.6. Surv | à jour du micrologiciel mètres du Lynx Smart BMS NG mètres du distributeur Lynx ice, fonctionnement et surveillance en service du Lynx Smart BMS NG sous tension es de fonctionnement du BMS enchement du Lynx Smart BMS NG tionnement du contrôleur de batterie eillance et contrôle 6.1. Surveillance du BMS via VictronConnect et VC-R 6.2. Lecture instantanée par VictronConnect 6.3. Surveillance du BMS via le dispositif GX 6.4. Surveillance du BMS via le portail VRM | 16 16 18 21 22 23 24 25 26 27 28 29 |
| 4.2. Mise 4.3. Para 4.4. Para 5. Mise en serv 5.1. Mise 5.2. Mise 5.3. Mode 5.4. Décle 5.5. Fonc 5.6. Surv 5.6. 5.6. Surv | à jour du micrologiciel mètres du Lynx Smart BMS NG mètres du distributeur Lynx ice, fonctionnement et surveillance en service du Lynx Smart BMS NG sous tension es de fonctionnement du BMS enchement du Lynx Smart BMS NG tionnement du contrôleur de batterie eillance et contrôle 6.1. Surveillance du BMS via VictronConnect et VC-R 6.2. Lecture instantanée par VictronConnect 6.3. Surveillance du BMS via le dispositif GX | 16 16 18 21 22 23 24 25 26 27 28 29 |
| 4.2. Mise 4.3. Para 4.4. Para 5. Mise en serv 5.1. Mise 5.2. Mise 5.3. Mode 5.4. Décle 5.5. Fonc 5.6. Surv 5.6. 5.6. Surv | à jour du micrologiciel mètres du Lynx Smart BMS NG mètres du distributeur Lynx ice, fonctionnement et surveillance en service du Lynx Smart BMS NG sous tension es de fonctionnement du BMS enchement du Lynx Smart BMS NG tionnement du contrôleur de batterie eillance et contrôle 6.1. Surveillance du BMS via VictronConnect et VC-R 6.2. Lecture instantanée par VictronConnect 6.3. Surveillance du BMS via le dispositif GX 6.4. Surveillance du BMS via le portail VRM | 16 16 18 21 22 23 24 25 26 27 28 29 29 |
| 4.2. Mise 4.3. Para 4.4. Para 5. Mise en serv 5.1. Mise 5.2. Mise 5.3. Mode 5.4. Décle 5.5. Fonc 5.6. Surv 5.6. 5.6. 5.6. 5.7. Mesu | à jour du micrologiciel mètres du Lynx Smart BMS NG mètres du distributeur Lynx ice, fonctionnement et surveillance en service du Lynx Smart BMS NG sous tension es de fonctionnement du BMS enchement du Lynx Smart BMS NG titionnement du contrôleur de batterie eillance et contrôle 3.1. Surveillance du BMS via VictronConnect et VC-R 3.2. Lecture instantanée par VictronConnect 3.3. Surveillance du BMS via le dispositif GX 3.4. Surveillance du BMS via le portail VRM ures de précaution pour la batterie | 16 16 18 21 22 23 24 25 26 27 28 29 29 29 |
| 4.2. Mise 4.3. Para 4.4. Para 5. Mise en serv 5.1. Mise 5.2. Mise 5.3. Mode 5.4. Décle 5.5. Fonc 5.6. Surve 5.6. 5.6. 5.7. Mese 6. Mise en para | à jour du micrologiciel mètres du Lynx Smart BMS NG mètres du distributeur Lynx ice, fonctionnement et surveillance en service du Lynx Smart BMS NG sous tension es de fonctionnement du BMS enchement du Lynx Smart BMS NG tionnement du contrôleur de batterie eillance et contrôle 6.1. Surveillance du BMS via VictronConnect et VC-R 6.2. Lecture instantanée par VictronConnect 6.3. Surveillance du BMS via le dispositif GX 6.4. Surveillance du BMS via le portail VRM ures de précaution pour la batterie | 16 16 18 21 22 23 24 25 26 27 28 29 29 29 |
| 4.2. Mise 4.3. Para 4.4. Para 5. Mise en serv 5.1. Mise 5.2. Mise 5.3. Mode 5.4. Décle 5.5. Fonc 5.6. Surve 5.6. 5.6. 5.7. Mese 6. Mise en para | à jour du micrologiciel mètres du Lynx Smart BMS NG mètres du distributeur Lynx ice, fonctionnement et surveillance en service du Lynx Smart BMS NG sous tension es de fonctionnement du BMS enchement du Lynx Smart BMS NG titionnement du contrôleur de batterie eillance et contrôle 3.1. Surveillance du BMS via VictronConnect et VC-R 3.2. Lecture instantanée par VictronConnect 3.3. Surveillance du BMS via le dispositif GX 3.4. Surveillance du BMS via le portail VRM ures de précaution pour la batterie | 16 16 18 21 22 23 24 25 26 27 28 29 29 29 |
| 4.2. Mise 4.3. Para 4.4. Para 5. Mise en serv 5.1. Mise 5.2. Mise 5.3. Mode 5.4. Décle 5.5. Fonc 5.6. Surv 5.6 5.7. Mese 6. Mise en para 6.1. Intro 6.2. Exige | à jour du micrologiciel mètres du Lynx Smart BMS NG mètres du distributeur Lynx ice, fonctionnement et surveillance en service du Lynx Smart BMS NG sous tension es de fonctionnement du BMS enchement du Lynx Smart BMS NG titionnement du contrôleur de batterie eillance et contrôle 6.1. Surveillance du BMS via VictronConnect et VC-R 6.2. Lecture instantanée par VictronConnect 6.3. Surveillance du BMS via le dispositif GX 6.4. Surveillance du BMS via le portail VRM ures de précaution pour la batterie illèle des Lynx Smart BMS duction ences et limitations | 16 16 18 21 22 23 24 25 25 26 27 28 29 29 29 30 30 30 |
| 4.2. Mise 4.3. Para 4.4. Para 5. Mise en serv 5.1. Mise 5.2. Mise 5.3. Mode 5.4. Décle 5.5. Fonc 5.6. Surv 5.6 5.7. Mese 6. Mise en para 6.1. Intro 6.2. Exige | à jour du micrologiciel mètres du Lynx Smart BMS NG mètres du distributeur Lynx ice, fonctionnement et surveillance en service du Lynx Smart BMS NG sous tension es de fonctionnement du BMS enchement du Lynx Smart BMS NG titonnement du contrôleur de batterie eillance et contrôle 6.1. Surveillance du BMS via VictronConnect et VC-R 6.2. Lecture instantanée par VictronConnect 6.3. Surveillance du BMS via le dispositif GX 6.4. Surveillance du BMS via le portail VRM ures de précaution pour la batterie | 16 16 18 21 22 23 24 25 25 26 27 28 29 29 29 30 30 30 |
| 4.2. Mise 4.3. Para 4.4. Para 5. Mise en serv 5.1. Mise 5.2. Mise 5.3. Mode 5.4. Décle 5.5. Fonc 5.6. Surv 5.6. 5.7. Mese 6. Mise en para 6.1. Intro 6.2. Exige 6.3. Conr | à jour du micrologiciel mètres du Lynx Smart BMS NG mètres du distributeur Lynx ice, fonctionnement et surveillance en service du Lynx Smart BMS NG sous tension es de fonctionnement du BMS enchement du Lynx Smart BMS NG titionnement du contrôleur de batterie eillance et contrôle 6.1. Surveillance du BMS via VictronConnect et VC-R 6.2. Lecture instantanée par VictronConnect 6.3. Surveillance du BMS via le dispositif GX 6.4. Surveillance du BMS via le portail VRM ures de précaution pour la batterie illèle des Lynx Smart BMS duction ences et limitations | 16 18 21 22 23 24 25 26 27 28 29 29 30 30 31 |
| 4.2. Mise 4.3. Para 4.4. Para 5. Mise en serv 5.1. Mise 5.2. Mise 5.3. Mode 5.4. Décle 5.5. Fonc 5.6. Surv 5.6. 5.7. Mese 6. Mise en para 6.1. Intro 6.2. Exige 6.3. Conr 6.4. Suivi | à jour du micrologiciel mètres du Lynx Smart BMS NG mètres du distributeur Lynx ice, fonctionnement et surveillance en service du Lynx Smart BMS NG sous tension es de fonctionnement du BMS enchement du Lynx Smart BMS NG titionnement du contrôleur de batterie eillance et contrôle 6.1. Surveillance du BMS via VictronConnect et VC-R 6.2. Lecture instantanée par VictronConnect 6.3. Surveillance du BMS via le dispositif GX 6.4. Surveillance du BMS via le portail VRM ures de précaution pour la batterie illèle des Lynx Smart BMS duction ences et limitations nexions électriques | 16 16 18 21 22 23 24 25 26 27 28 29 29 29 30 30 31 33 |
| 4.2. Mise 4.3. Para 4.4. Para 5. Mise en serv 5.1. Mise 5.2. Mise 5.3. Mode 5.4. Décle 5.5. Fonc 5.6. Surv 5.6. 5.7. Mese 6. Mise en para 6.1. Intro 6.2. Exige 6.3. Conr 6.4. Suivi | à jour du micrologiciel mètres du Lynx Smart BMS NG mètres du distributeur Lynx ice, fonctionnement et surveillance en service du Lynx Smart BMS NG sous tension es de fonctionnement du BMS enchement du Lynx Smart BMS NG titionnement du contrôleur de batterie eillance et contrôle 6.1. Surveillance du BMS via VictronConnect et VC-R 6.2. Lecture instantanée par VictronConnect 3.3. Surveillance du BMS via le dispositif GX 6.4. Surveillance du BMS via le portail VRM ures de précaution pour la batterie illèle des Lynx Smart BMS duction ences et limitations nexions électriques et contrôle | 16 16 18 21 22 23 24 25 26 27 28 29 29 29 30 30 31 33 |
| 4.2. Mise 4.3. Para 4.4. Para 5. Mise en serv 5.1. Mise 5.2. Mise 5.3. Mode 5.4. Décle 5.5. Fonc 5.6. Surv 5.6 5.7. Mest 6. Mise en para 6.1. Intro 6.2. Exige 6.3. Conr 6.4. Suivi 6.5. Foire | à jour du micrologiciel mètres du Lynx Smart BMS NG mètres du distributeur Lynx ice, fonctionnement et surveillance en service du Lynx Smart BMS NG sous tension es de fonctionnement du BMS enchement du Lynx Smart BMS NG titionnement du contrôleur de batterie eillance et contrôle 6.1. Surveillance du BMS via VictronConnect et VC-R 6.2. Lecture instantanée par VictronConnect 6.3. Surveillance du BMS via le dispositif GX 6.4. Surveillance du BMS via le portail VRM ures de précaution pour la batterie illèle des Lynx Smart BMS duction ences et limitations nexions électriques et contrôle e aux questions (FAQ) | 16 16 18 21 22 23 24 25 26 27 28 29 29 29 30 31 33 33 33 |
| 4.2. Mise 4.3. Para 4.4. Para 5. Mise en serv 5.1. Mise 5.2. Mise 5.3. Mode 5.4. Décle 5.5. Fonc 5.6. Surv 5.6 5.7. Mest 6. Mise en para 6.1. Intro 6.2. Exige 6.3. Conr 6.4. Suivi 6.5. Foire | à jour du micrologiciel mètres du Lynx Smart BMS NG mètres du distributeur Lynx ice, fonctionnement et surveillance en service du Lynx Smart BMS NG sous tension es de fonctionnement du BMS enchement du Lynx Smart BMS NG titionnement du contrôleur de batterie eillance et contrôle 6.1. Surveillance du BMS via VictronConnect et VC-R 6.2. Lecture instantanée par VictronConnect 3.3. Surveillance du BMS via le dispositif GX 6.4. Surveillance du BMS via le portail VRM ures de précaution pour la batterie illèle des Lynx Smart BMS duction ences et limitations nexions électriques et contrôle | 16 16 18 21 22 23 24 25 26 27 28 29 29 29 30 31 33 33 33 |
| 4.2. Mise 4.3. Para 4.4. Para 5. Mise en serv 5.1. Mise 5.2. Mise 5.3. Mode 5.4. Décle 5.5. Fonc 5.6. Surv 5.6. 5.7. Mese 6. Mise en para 6.1. Intro 6.2. Exige 6.3. Conr 6.4. Suivi 6.5. Foire 7. Dépannage e | à jour du micrologiciel mètres du Lynx Smart BMS NG mètres du distributeur Lynx ice, fonctionnement et surveillance en service du Lynx Smart BMS NG sous tension es de fonctionnement du BMS enchement du Lynx Smart BMS NG titionnement du contrôleur de batterie eillance et contrôle 6.1. Surveillance du BMS via VictronConnect et VC-R 6.2. Lecture instantanée par VictronConnect 6.3. Surveillance du BMS via le dispositif GX 6.4. Surveillance du BMS via le portail VRM ures de précaution pour la batterie illèle des Lynx Smart BMS duction ences et limitations nexions électriques et contrôle e aux questions (FAQ) | 16 16 18 21 22 23 24 25 26 27 28 29 29 29 30 31 33 33 33 |



Manuel du Lynx Smart BMS NG

| | 7.2. Le Lynx Smart BMS NG ne démarre pas 7.3. Problèmes de fonctionnement du Lynx Smart BMS NG | |
|------|---|----|
| | 7.4. Problèmes de BMS | |
| | 7.4.1. Le BMS désactive fréquemment le chargeur de batterie | 38 |
| | 7.4.2. Le BMS affiche une alarme alors que les tensions de toutes les cellules sont dans la plage | |
| | normale | 38 |
| | 7.4.3. Comment tester le fonctionnement du BMS | 39 |
| | 7.4.4. Système en mode OFF | 39 |
| | 7.4.5. ATC/ATD manquant | 39 |
| | 7.5. Problèmes relatifs au contrôleur de batterie | 40 |
| | 7.5.1. Lecture de courant incomplète | 40 |
| | 7.5.2. Lecture incorrecte de l'état de charge. | 40 |
| | 7.5.3. Problèmes de synchronisation | |
| | 7.6. Problèmes avec VictronConnect | |
| | 7.7. Problèmes relatifs à l'appareil GX | 40 |
| 8. S | pécifications techniques du Lynx Smart BMS | 42 |
| 9. A | nnexe | 44 |
| | 9.1. Indications des voyants, avertissements, codes d'alarme et d'erreur | 44 |
| | 9.2. PGN NMEA 2000 pris en charge | |
| | 9.3. Liste des paramètres du contrôleur de batterie | 47 |
| | 9.4. Brochage et vue d'ensemble du connecteur Multi | |
| | 9.5. Structure du menu Lynx Smart BMS NG du dispositif GX | |
| | 9.6. Dimonsions du boîtion | 51 |

1. Introduction

1.1. Le Lynx Smart BMS NG

Le Lynx Smart BMS NG est un système dédié de gestion de batteries pour les batteries Lithium NG de Victron, (à ne pas confondre avec le Lynx Smart BMS 500 A, qui est destiné aux batteries Smart Lithium), disponible avec une tension nominale de 12,8 V, 25,6 V et 51,2 V dans différentes capacités. Il s'agit de l'option la plus sûre pour les batteries au lithium. Le nombre maximal de batteries dans un système est de 50, ce qui permet un stockage d'énergie maximal de 192 kWh dans un système de 12 V et jusqu'à 384 kWh dans un système de 24 V et 48 V. La capacité maximale de stockage d'énergie peut être multipliée en mettant en parallèle plusieurs Lynx Smart BMS, ce qui garantit également la redondance en cas de défaillance d'un parc de batteries.

Plusieurs BMS sont disponibles pour notre série de batteries Lithium NG, et le Lynx Smart BMS NG est l'option la plus riche en fonctionnalités et la plus complète. Ses principales caractéristiques sont les suivantes :

- Contacteur de 500 A ou 1 000 A intégré, utilisé comme mécanisme de sécurité et de repli, et convenant également en tant qu'interrupteur du système principal contrôlable à distance.
- Contrôleur de batterie, indiquant le pourcentage de l'état de charge et d'autres données.
- Signal de préalarme : fournit un avertissement avant que le système ne s'arrête en raison d'une tension de cellule basse.
- · Bluetooth pour utiliser notre application VictronConnect, pour la configuration, la surveillance et le diagnostic.
- Surveillance locale et à distance à l'aide d'un dispositif GX Victron, par exemple le Cerbo GX et notre portail VRM.
- Barre omnibus M10 Le Lynx Smart BMS NG s'intègre parfaitement à notre système de distributeur Lynx et peut être connecté à tous les produits Lynx M10.



Lynx Smart BMS NG 500 A



Lynx Smart BMS NG 1 000 A

1.2. Fonctions

Système de gestion des batteries

Le BMS surveille, contrôle et protège vos batteries Lithium NG de Victron. Il détecte l'état de charge et protège contre la décharge profonde et la surcharge.

Ses principales caractéristiques sont :

- Mode de préalarme configurable via le relais programmable
- Ports ATC/ATD pour contrôler les chargeurs et les consommateurs
- Contrôle en boucle fermée DVCC pour les convertisseurs/chargeurs Victron compatibles, les chargeurs de batterie CC-CC Orion XS et les MPPT via un dispositif GX connecté.
- Plancher de décharge utilisé pour régler l'état de charge minimum afin de déterminer jusqu'à quel niveau la batterie peut être déchargée

Une préalarme avertit avec un délai minimum de 30 secondes d'un arrêt imminent des consommateurs en raison d'une tension de cellule basse imminente. En réagissant rapidement à la préalarme, par exemple en réduisant la charge ou en démarrant un générateur pour charger les batteries, l'arrêt des consommateurs peut être évité.

Le contact ATC est ouvert pour arrêter la charge en cas de tension de cellule élevée ou de température basse, tandis que le contact ATD est ouvert pour arrêter la décharge en cas de tension de cellule basse.

Le DVCC contrôle les appareils compatibles via le Lynx Smart BMS NG et un dispositif GX connecté, avec l'avantage qu'il ne nécessite ni câblage, ni configuration supplémentaires pour ces appareils. Le courant et la tension de charge sont réglés automatiquement, rendant obsolètes les algorithmes Bulk, Absorption et Float. La charge ou la décharge sont interrompues en cas de tension de cellule basse ou élevée ou de température basse. Pour plus d'informations sur le DVCC, veuillez consulter le manuel du dispositif GX.

Contacteur

Le contacteur intégré a deux fonctions :

- Il joue le rôle de système de sécurité secondaire pour protéger la batterie au cas où les commandes primaires (contacts ATC et ATD ainsi que DVCC) ne parviennent pas à désactiver les consommateurs et/ou les chargeurs lorsque cela est nécessaire.
- 2. Il peut servir d'interrupteur de marche/arrêt du système principal commandé à distance via l'application VictronConnect, un dispositif GX (uniquement en veille et allumé), ainsi qu'en utilisant les bornes d'allumage/arrêt à distance.

Circuit de précharge intégré

Le circuit de précharge intégré précharge les charges capacitives telles que les convertisseurs ou les convertisseurs/chargeurs avant que le contacteur ne se ferme pour éviter un courant d'appel élevé.

Contrôleur de batterie

Le contrôleur de batterie Lynx Smart BMS NG fonctionne de la même manière que les autres contrôleurs de batterie Victron Energy. Il contient un shunt et les composants électroniques du contrôleur de batterie. La lecture des données du contrôleur de batterie se fait via Bluetooth en utilisant l'application VictronConnect ou un dispositif GX et le portail VRM.

Relais programmable

Le Lynx Smart BMS NG dispose d'un relais programmable qui peut être utilisé comme relais d'alarme (combiné avec la préalarme) ou pour arrêter un alternateur via son régulateur externe (fil d'allumage).

Borne AUX

Le Lynx Smart BMS NG est équipé d'une alimentation auxiliaire. Cette alimentation produit la même tension que celle du système, et son courant continu nominal maximal est de 1,1 A.

La fonction de l'alimentation auxiliaire est de maintenir certains systèmes sous tension, par exemple un dispositif GX, après que le BMS ait coupé les consommateurs lors d'un événement de tension de cellule basse.



Il est recommandé que le système comprenne un dispositif GX alimenté par le port AUX. Cela permet de maintenir le dispositif GX alimenté jusqu'à ce que le port AUX soit définitivement éteint (5 minutes au maximum après un événement de tension de cellule basse) afin de préserver l'énergie pour l'autodécharge de la batterie.

Lynx Smart BMS redondants en parallèle

La nouvelle fonction de redondance parallèle pour les séries Lynx Smart BMS et Lynx Smart BMS NG permet d'utiliser plusieurs Lynx BMS dans une même installation. Chacun a son propre parc de batteries, et ensemble ils forment un seul système de batteries redondant. Jusqu'à 5 BMS peuvent être mis en parallèle. Pour plus de détails, consultez le chapitre Mise en parallèle des Lynx Smart BMS [30].

1.3. Communication et interfaces

Le Lynx Smart BMS NG communique via diverses interfaces avec d'autres appareils et services. La liste suivante donne un aperçu des interfaces les plus importantes :

- Bluetooth: pour modifier les paramètres et surveiller le Lynx Smart BMS NG via notre application VictronConnect.

 Notez que le Bluetooth peut être désactivé via VictronConnect ou un dispositif GX, mais ne peut être réactivé que depuis un dispositif GX.
- **VE.Can**: permet de connecter un dispositif GX au Lynx Smart BMS NG. Le dispositif GX affichera tous les paramètres mesurés, l'état opérationnel, l'état de charge de la batterie, les tensions et températures des cellules ainsi que les alarmes, et les rendra disponibles pour être contrôlés via notre portail VRM de surveillance à distance.
- Surveillance des fusibles des distributeurs Lynx : via notre application VictronConnect et un dispositif GX connecté. La communication avec les distributeurs Lynx se fait via ses connecteurs RJ10. Le Lynx Smart BMS NG peut être utilisé pour lire les données des distributeurs Lynx, déclencher des alarmes au cas où un fusible grille ou si la communication est perdue. La communication de l'état des fusibles nécessite un distributeur Lynx avec un numéro de série HQ1909 ou supérieur.

• NMEA 2000 via VE.Can: la communication avec un réseau NMEA 2000 peut être établie via le VE.Can en utilisant un câble micro-C VE.Can vers NMEA2000. Voir la section PGN NMEA 2000 pris en charge [47] dans l'annexe pour plus d'informations.

2. Considérations et exemples de conception du système

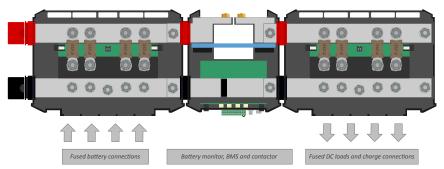
2.1. Intégration dans le système de distributeur Lynx

Le Lynx Smart BMS NG s'intègre parfaitement au système de distributeur Lynx, ce qui n'est pas obligatoire pour le fonctionnement, mais fortement recommandé en raison de sa facilité d'installation.

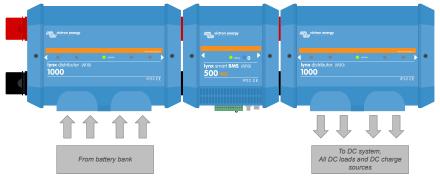
Il est important de noter que la batterie doit toujours être connectée au côté gauche du Lynx Smart BMS NG (en position normale), tandis que tous les consommateurs et les chargeurs sont connectés au côté droit.

L'exemple ci-dessous illustre le Lynx Smart BMS NG dans un système avec deux distributeurs Lynx. Ensemble, ils forment une barre omnibus continue avec des connexions de batterie protégées par fusible, un contrôleur de batterie, un système BMS, un contacteur et des connexions de consommateurs protégées par fusible.

L'orientation des modules Lynx installés n'a pas d'importance : s'ils sont installés à l'envers, la tête en bas, et que le texte sur la face avant est également à l'envers, utilisez les étiquettes spéciales qui sont incluses avec chaque module Lynx afin que le texte soit orienté correctement.

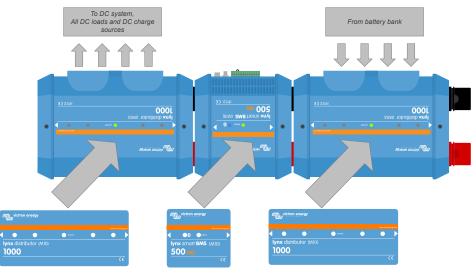


Lynx Smart BMS NG avec deux distributeurs Lynx



Exemple d'orientation d'un module Lynx : les batteries se connectent à gauche et tous les consommateurs et les chargeurs se connectent au côté droit





Exemple de modules Lynx montés à l'envers : maintenant, les batteries se connectent sur le côté droit, tous les consommateurs et les chargeurs se connectent sur le côté gauche et les autocollants de montage à l'envers (inclus) sont apposés.



Il est important de noter que la batterie est toujours connectée au côté gauche du Lynx Smart BMS NG (en position normale), tandis que tous les consommateurs et les chargeurs vont au côté droit.

2.2. Capacité du système

2.2.1. Courant nominal du Lynx Smart BMS NG

Le contacteur de sécurité principal du Lynx Smart BMS NG a un courant nominal continu de 500A ou 1 000 A, selon le modèle, et un courant nominal de crête de 600 A ou 1 200 A pour une durée de 5 minutes. Bien que le Lynx Smart BMS NG soit équipé d'une protection contre les surintensités, assurez-vous que le courant nominal n'est pas dépassé.

Ce qui suit se produit si la limite de courant de crête ou l'intervalle de 5 minutes est dépassé :

- · Une alarme de surintensité est générée
- le contact ATC ou l'ATD (selon le sens du courant) est désactivé après un délai de 30 s

Le tableau ci-dessous indique la puissance nominale d'un Lynx Smart BMS NG à différentes tensions, ce qui permet de déterminer la taille du système convertisseur/chargeur connecté. Rappelez-vous que si des convertisseurs ou des convertisseurs /chargeurs sont utilisés, les systèmes CA et CC seront alimentés par les batteries.

| Tension vs courant | 12 V | 24 V | 48 V |
|--------------------|-------|-------|-------|
| 500 A | 6 kW | 12 kW | 24 kW |
| 1000 A | 12 kW | 24 kW | 48 kW |

2.2.2. Fusibles

Le Lynx Smart BMS NG n'est pas un fusible de système. Il ne fait qu'avertir lorsque le courant est trop élevé. Les fusibles doivent être raccordés en externe, par exemple en connectant les modules du distributeur Lynx au Lynx Smart BMS NG ou en utilisant des porte-fusibles et des fusibles externes.

Utilisez toujours des fusibles dont la tension et l'intensité nominales sont correctes. Faites correspondre le calibre du fusible aux tensions et courants maximaux pouvant potentiellement circuler dans le circuit protégé par le fusible. Pour plus d'informations sur le calibre des fusibles et le calcul de leur intensité, consultez le livre Wiring Unlimited.



La valeur totale des fusibles de tous les circuits ne doit pas dépasser le courant nominal du module Lynx, sinon le modèle de Lynx ayant le courant nominal le plus faible – dans le cas de plusieurs modules Lynx – sera utilisé.

2.2.3. Câblage

Le courant nominal des fils ou des câbles utilisés pour raccorder le Lynx Smart BMS NG aux batteries et/ou aux consommateurs CC doit être évalué pour les courants maximums qui peuvent circuler dans les circuits connectés. Utilisez un câblage ayant une âme suffisante pour correspondre au courant nominal maximal du circuit.



Pour plus d'informations sur le câblage et le calcul de l'épaisseur des câbles, voir notre livre, Wiring Unlimited.



3. Installation

3.1. Avertissement important



Les batteries au lithium sont coûteuses et peuvent être endommagées par une charge ou une décharge excessive.

L'arrêt en raison d'une faible tension de cellule par le BMS doit toujours être considéré comme une mesure de dernier recours pour garantir la sécurité en toutes circonstances. Nous recommandons de ne pas en arriver à ce point et de plutôt arrêter le système automatiquement après avoir atteint un état de charge défini (cela peut être fait en utilisant le plancher de décharge dans le ??? du BMS), afin de toujours maintenir une capacité de réserve suffisante dans la batterie. Vous pouvez également câbler un interrupteur d'allumage/arrêt à distance pour l'utiliser comme interrupteur général du système ; voir Câblage d'un interrupteur d'allumage/arrêt à distance [12] pour plus de détails.

Des dommages dus à une décharge excessive peuvent survenir si de petits consommateurs (par ex. des systèmes d'alarme, des relais, un courant de veille de certains consommateurs, un courant de rappel absorbé des chargeurs de batterie ou régulateurs de charge) déchargent lentement la batterie quand le système n'est pas utilisé.

En cas de doute quant à un risque d'appel de courant résiduel, isolez la batterie en ouvrant l'interrupteur de batterie, en retirant le(s) fusible(s) de la batterie, ou en déconnectant le pôle positif de la batterie si le système n'est pas utilisé.

Un courant de décharge résiduel est particulièrement dangereux si le système a été entièrement déchargé et qu'un arrêt a eu lieu en raison d'une tension de cellule faible. Après un arrêt en cas de tension de cellule faible, une réserve de capacité d'environ 1 Ah par 100 Ah de capacité de batterie est laissée dans la batterie. La batterie sera endommagée si la réserve de puissance restante est extraite de la batterie. Par exemple, un courant résiduel de seulement 10 mA peut endommager une batterie de 200 Ah si le système est laissé déchargé pendant plus de 8 jours.

Une action immédiate (recharge de la batterie) est requise si une déconnexion pour cause de tension de cellule basse s'est produite.

3.2. Précautions de sécurité!

3.2.1. Avertissements de sécurité relatifs au système de distribution Lynx

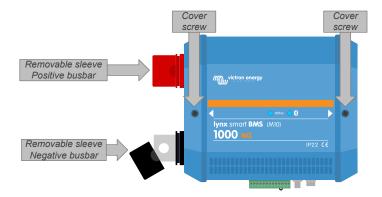


- L'installation doit respecter strictement les réglementations internationales en matière de sécurité
 conformément aux exigences relatives au boîtier, à l'installation, à la ligne de fuite, au jeu, aux sinistres, aux
 marquages et à la séparation de l'application d'utilisation finale.
- L'installation doit être réalisée uniquement par des techniciens qualifiés et formés.
- Ne travaillez pas sur des barres omnibus sous tension. Assurez-vous que la barre omnibus n'est pas sous-tension en déconnectant tous les pôles positifs de la batterie avant de retirer le cache frontal du Lynx.
- Seuls des techniciens qualifiés doivent travailler sur les batteries. Respectez les avertissements de sécurité indiqués dans le manuel de la batterie.
- Rangez l'appareil dans un environnement sec. La température de stockage doit être comprise entre -40 °C et 65 °C.
- Nous déclinons toute responsabilité en ce qui concerne les dommages lors du transport, si l'appareil n'est pas transporté dans son emballage d'origine.

3.3. Raccordements mécaniques

3.3.1. Caractéristiques de raccordement du Lynx Smart BMS NG

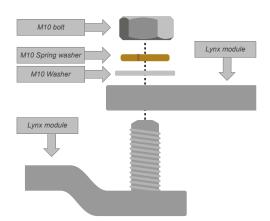
- Le couvercle du Lynx Smart BMS BMS NG être ouvert en dévissant les deux vis du couvercle.
- Manchons en caoutchouc amovibles protégeant les extrémités des barres omnibus.



3.3.2. Montage et raccordement des modules Lynx

Ce paragraphe explique comment fixer plusieurs modules Lynx les uns aux autres, et comment monter cet assemblage de Lynx à son emplacement final. Voici les points à prendre en compte lors du raccordement et du montage des modules Lynx :

- Si les modules Lynx vont être connectés à droite, et si le module Lynx a une membrane en plastique sur le côté droit, enlevez cette membrane en plastique noir. Si le module Lynx est situé comme étant le module le plus à droite, retirez la membrane en plastique noir situé dessus.
- Si des modules Lynx vont être connectés à gauche, retirez les manchons noir et rouge en caoutchouc. Si le module Lynx est situé comme étant le module le plus à gauche, retirez les manchons noir et rouge en caoutchouc.
- Souvenez-vous que pour un Lynx Smart BMS NG, le côté gauche est le côté batterie et le côté droit est le côté du système CC.
- Branchez tous les modules Lynx les uns aux autres à l'aide des orifices et boulons M10 à gauche et à droite. Assurez-vous que les modules s'encastrent correctement dans les renfoncements des raccords en caoutchouc.
- Placez la rondelle, la rondelle élastique et l'écrou sur les boulons dans l'ordre correct et serrez les boulons à un couple de :
- Montez l'ensemble Lynx à son emplacement final en utilisant les orifices de montage de 5 mm.

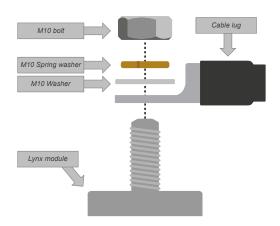


3.4. Connexions électriques

3.4.1. Connectez les câbles CC

Pour toutes les connexions CC, les consignes suivantes s'appliquent :

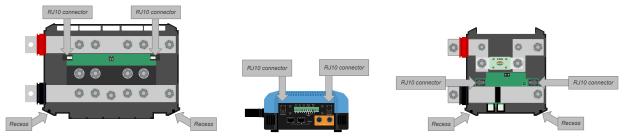
- Tous les câbles et fils connectés directement au Lynx Smart BMS NG doivent être équipés de cosses M10.
- Faites attention au placement et à l'ordre corrects de la cosse de câble, de la rondelle, de la rondelle élastique et de l'écrou sur chaque boulon lorsque vous fixez le câble au boulon.
- · Serrez les écrous à un couple de 33 Nm.



3.4.2. Connexion des câble(s) RJ10

Ces instructions ne s'appliquent que si le système contient un ou plusieurs distributeurs Lynx.

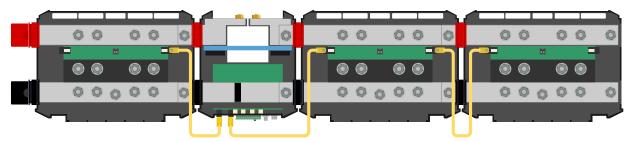
Chaque module Lynx possède deux connecteurs RJ10, un à gauche et un à droite. Voir le schéma ci-dessous.



Emplacements des connecteurs RJ10 et des orifices pour câble RJ10 sur le distributeur Lynx, le Lynx Smart BMS NG et le Lynx Shunt VE.Can.

Pour brancher les câbles RJ10 entre le Lynx Smart BMS NG et le distributeur Lynx, procédez comme suit :

- Branchez un côté du câble RJ10 dans le connecteur RJ10 du distributeur Lynx, avec le clip de retenue du connecteur RJ10 tourné vers l'extérieur.
- Passez le câble RJ10 à travers l'orifice en bas du distributeur Lynx : consultez l'illustration ci-dessus.
- Branchez le câble RJ10 dans le connecteur RJ10 au bas du Lynx Smart BMS NG.



Exemple de connexion du système Lynx Smart BMS NG – Câbles RJ10 indiqués en jaune

3.4.3. Branchement des câbles BMS

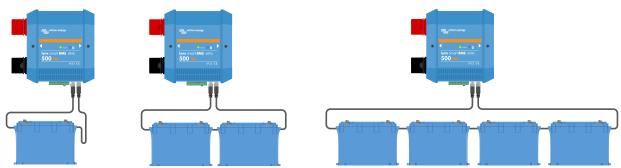
Branchez les câbles BMS de la batterie au lithium aux connecteurs BMS du Lynx Smart BMS NG.



Emplacement des connecteurs des câbles BMS

Si vous utilisez plusieurs batteries (jusqu'à 50 batteries peuvent être connectées au BMS), commencez par interconnecter les câbles BMS des batteries, puis connectez le câble BMS de la première et de la dernière batterie aux connecteurs BMS du Lynx Smart BMS NG.

Si les câbles BMS sont trop courts, utilisez des rallonges BMS.



Exemples de raccordement de câbles BMS au Lynx Smart BMS NG

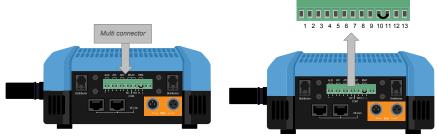
3.4.4. Branchez le connecteur Multi

Le connecteur Multi est le connecteur vert situé au bas du Lynx Smart BMS NG. Le connecteur du Lynx Smart BMS NG comporte 13 broches, numérotées de gauche à droite en commençant par la broche 1 et en terminant par la broche 13. Les broches 12 et 13 sont réservées à des fonctionnalités futures ; ne connectez rien à ces broches.

Voir l'annexe pour un tableau avec le brochage et la description.

Le connecteur Multi peut être retiré du Lynx Smart BMS NG, ce qui facilite le câblage.

L'allumage/arrêt à distance (broches 10 et 11) de la borne est interconnecté avec une boucle de fil par défaut. Si la connexion d'allumage/arrêt à distance est utilisée avec un simple interrupteur marche/arrêt, retirez la boucle et câblez comme vous le souhaitez.



Emplacement du connecteur du Multi

3.4.5. Branchement des consommateurs et des chargeurs contrôlés par ATC/ATD

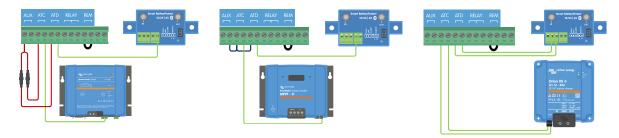
Les contacts ATC (autorisation de charger) et ATD (autorisation de décharger) sont des contacts secs sans potentiel du connecteur Multi qui peuvent contrôler les chargeurs et les consommateurs du système, à condition qu'ils disposent d'un connecteur d'allumage/arrêt à distance et qu'ils soient câblés de manière appropriée. Ils peuvent être utilisés de plusieurs façons.

Un exemple courant consiste à fournir un +12 V câblé depuis AUX+ (égal à la tension du système) à la broche 3 et à la broche 5. Un signal élevé actif est alors délivré aux ports H distants connectés des chargeurs et des consommateurs via la broche 4 et la broche 6 respectivement. En cas de faible tension de cellule, l'ATD ouvre le contact entre la broche 5 et la broche 6. Le consommateur est alors mis hors tension et la poursuite de la décharge est empêchée. Si la température est trop basse pour charger, le contact ATC entre la broche 3 et la broche 4 s'ouvre et éteint les chargeurs.

Au lieu d'utiliser la tension du système sur AUX+, le négatif du système peut être utilisé sur AUX- pour générer un signal L actif. La fonctionnalité est la même que celle décrite ci-dessus, sauf que le signal bas garantit que les consommateurs et les chargeurs sont désactivés. Ce signal L actif peut alors être connecté aux bornes L distantes d'un chargeur ou d'un consommateur. À la différence du signal H, le négatif du système est également présent si le contacteur s'ouvre et que le Lynx Smart BMS NG passe en mode OFF.

Une autre option consiste à utiliser les contacts ATC et ATD comme des interrupteurs à distance, par exemple pour commander un Smart BatteryProtect pour éteindre des consommateurs en cas de tension de cellule basse ou un chargeur en cas de température basse.

Voir les exemples de câblage ci-dessous :





Pour que le système fonctionne correctement, il est essentiel que tous les consommateurs et les chargeurs puissent être contrôlés soit par le DVCC, soit par les signaux ATC et ATD. Idéalement, il faut câbler les signaux ATC et ATD à un connecteur d'allumage/arrêt à distance de l'appareil, ou, s'il n'est pas disponible, on peut utiliser un Smart BatteryProtect ou un Cyrix-Li.

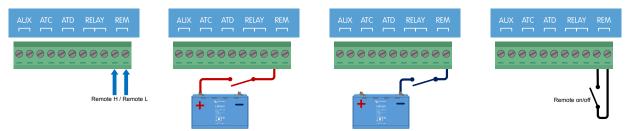
3.4.6. Câblage d'un interrupteur d'allumage/arrêt à distance

Au lieu du cavalier préinstallé entre la broche 10 et la broche 11, un simple interrupteur de marche/arrêt peut être câblé pour allumer et éteindre à distance le Lynx Smart BMS NG. Alternativement, la borne H (broche 10) peut être commutée vers le haut (typiquement le pôle positif de la batterie), ou la borne L (broche 11) peut être commutée vers le bas (typiquement le pôle négatif de la batterie) pour contrôler à distance le Lynx Smart BMS NG.

Les niveaux de tension requis et maximum pour la commutation à distance via la broche H ou L sont indiqués dans le tableau suivant :

| Broche H niveau activé | Broche L niveau activé | Tension maximale | Tension minimale |
|------------------------|------------------------|------------------|------------------|
| >3 V | < 5 V | 70 V | -70 V |

Voir l'exemple ci-dessous pour le câblage correct :



Simple interrupteur marche/arrêt à distance câblé entre la broche 10 et la broche 11, ou entre le positif (ou le négatif) de la batterie et la broche 10 (ou la broche 11). Les broches 12 et 13 ne sont pas représentées.



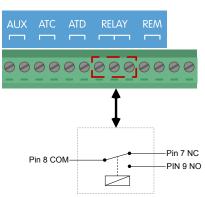
Pour que le Lynx Smart BMS NG fonctionne, la connexion entre la broche 10 et la broche 11 doit être fermée, ou la borne H (broche 10) doit être commutée vers le haut (typiquement le pôle positif de la batterie), ou la borne L (broche 11) doit être commutée vers le bas (typiquement le pôle négatif de la batterie).

3.4.7. Câblage du relais programmable

Le relais programmable est un relais SPDT (Single Pole, Double Throw) avec 3 contacts :

- · Commun (COM)
- · Normalement ouvert (NO)
- · Normalement fermé (NC)

Le relais établit un contact entre COM et NC lorsque le relais n'est pas actif, tandis que COM et NO établissent un contact lorsque le relais est activé.



Programmable relay not active

Selon le réglage du mode relais (relais d'alarme ou ATC d'alternateur) dans l'application VictronConnect, un dispositif audible (avertisseur sonore ou haut-parleur externe) ou visible (signal LED) ou la ligne de signal (généralement le fil d'allumage) pour le signal ATC d'un régulateur d'alternateur externe peut être connecté.

3.4.8. Connectez le dispositif GX

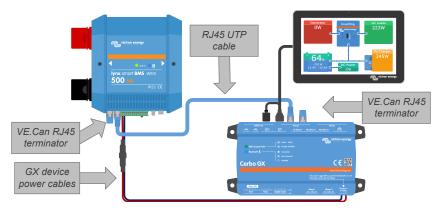
Raccordez le port VE.Can du Lynx Smart BMS au port VE.Can du dispositif GX en utilisant un câble RJ45.

Plusieurs dispositifs VE.Can peuvent être raccordés en série, mais assurez-vous que le premier et le dernier dispositif VE.Can ont tous deux une terminaison RJ45 VE.Can installée.

Alimentez le dispositif GX à partir des bornes AUX+ et AUX- du Lynx Smart BMS NG.



Emplacement des connecteurs VE.Can sur le Lynx Smart BMS NG



Exemple de câblage entre Lynx Smart BMS NG et un Cerbo GX avec GX Touch

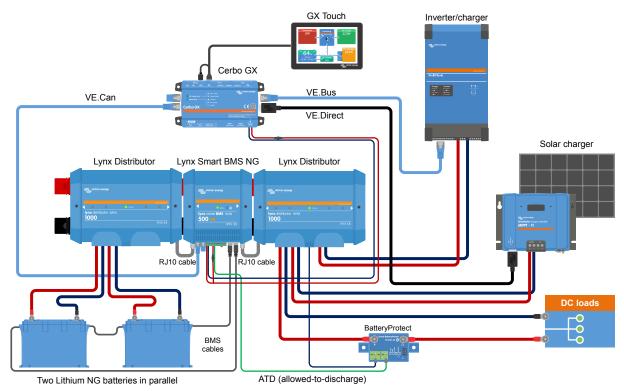
3.5. Exemples de systèmes en détail

3.5.1. Lynx Smart BMS NG, 2 distributeurs Lynx et batteries Lithium NG

Un Lynx Smart BMS NG avec deux distributeurs Lynx et un Cerbo GX avec GX Touch forment le cœur de ce système. Ils surveillent en permanence les batteries, les fusibles, les consommateurs connectés, les chargeurs et le ou les convertisseurs/chargeurs.

Un système typique peut contenir les composants suivants :

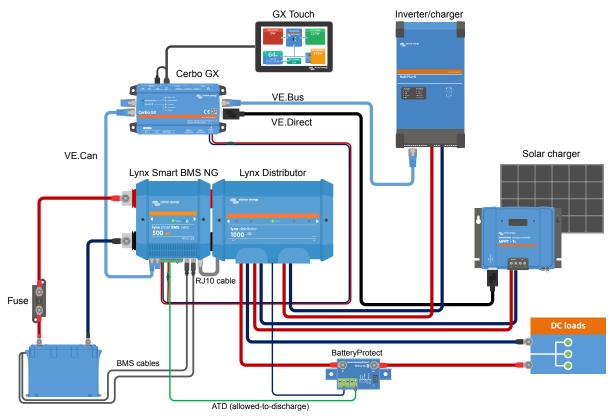
- · Lynx Smart BMS NG avec contacteur intégré et contrôleur de batterie.
- Distributeur Lynx avec 2 batteries Lithium NG mises en parallèle et protégées par des fusibles et des longueurs de câbles identiques pour chaque batterie (jusqu'à 50 batteries peuvent être utilisées par système - voir le manuel de la batterie Lithium NG pour plus de détails).
- Distributeur Lynx avec des connexions protégées par des fusibles pour les chargeurs, le ou les convertisseurs/chargeurs et les consommateurs.
- · Un Cerbo GX (ou autre dispositif GX).



Système avec batteries Lithium NG, un Lynx Smart BMS NG et deux distributeurs Lynx

3.5.2. Lynx Smart BMS NG, 1 distributeur Lynx et batteries Lithium NG

La même chose que précédemment, mais cette fois avec un seul distributeur Lynx du côté consommateur du Lynx Smart BMS NG et la batterie Lithium NG connectée directement à l'entrée du BMS. Cette solution est utile si une seule batterie Lithium NG ou une seule chaîne de batteries Lithium NG est utilisée. Autrement, les mêmes composants sont utilisés.

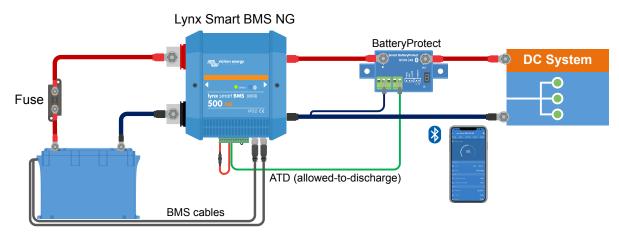


Système avec un Lynx Smart BMS NG et un seul distributeur Lynx

3.5.3. Lynx Smart BMS NG uniquement

Pour un système très compact, le Lynx Smart BMS NG peut être utilisé seul. Cette solution est utile si le système contient une seule batterie au lithium ou une seule chaîne de batteries au lithium en série avec un système CC simple.

Veuillez également noter qu'aucun dispositif GX n'est utilisé. Il n'est pas absolument nécessaire pour le fonctionnement du Lynx Smart BMS NG. Cependant, sans dispositif GX, il est impossible de contrôler les convertisseurs/chargeurs compatibles et les MPPT via DVCC.



Système avec un Lynx Smart BMS NG, sans autres modules Lynx et dispositif GX.

4. Configuration et paramètres

4.1. Premier allumage

Le Lynx Smart BMS NG s'allume lorsqu'une batterie est raccordée et que le cavalier est placé entre les broches 10 et 11 du connecteur Multi, ou que l'interrupteur d'allumage/arrêt à distance est activé.

Lors de la première mise sous tension et après une « Réinitialisation aux valeurs par défaut » (via l'application VictronConnect), le Lynx Smart BMS NG détermine et règle automatiquement les paramètres suivants :

- Tension du système, 12, 24 ou 48 V, en mesurant la tension de la batterie
- · Nombre de batteries en configuration parallèle, série, et parallèle/série
- · Nombre de cellules par batterie

4.2. Mise à jour du micrologiciel

Une mise à jour du micrologiciel du Lynx Smart BMS NG peut être effectuée de deux manières différentes :

- · Via l'application VictronConnect
- · Via le VRM : fonction de mise à jour à distance du micrologiciel (nécessite un dispositif GX connecté à Internet).

Notes sur la mise à jour du micrologiciel en général

- · La version la plus récente n'est pas toujours la meilleure
- · Ne cassez pas le système s'il fonctionne
- Veillez à lire le journal des modifications avant de lancer le processus de mise à jour. Le journal des modifications peut être téléchargé depuis Victron Professional.

Utilisez donc cette fonction avec précaution. Notre principal conseil est de ne pas mettre à jour un système en cours de fonctionnement, sauf en cas de problème ou avant le premier démarrage.

Notes sur la mise à jour du micrologiciel du Lynx Smart BMS NG

- Une mise à jour du micrologiciel n'entraîne pas d'arrêt temporaire du système. Pendant la mise à jour, le Lynx Smart BMS NG
 maintient tous les contacts et le contacteur dans le même état qu'au début de la mise à jour. En cas d'échec de la mise à jour,
 l'ATD/ATC et le contacteur s'ouvrent après 120 secondes pour des raisons de sécurité. Cela vous laisse également le temps de
 réessayer la mise à jour.
- La mise à jour du micrologiciel lance toujours un nouveau cycle de charge complet malgré le réglage du seuil d'état de charge, ce qui signifie que la limite de tension de charge (CVL) est automatiquement ajustée de 13,5 V à 14,0 V (28,0 V 56,0 V).

Mise à jour du micrologiciel via VictronConnect

Veuillez noter les points suivants avant d'effectuer une mise à jour du micrologiciel via VictronConnect :

- Pour des instructions détaillées sur la mise à jour du micrologiciel, consultez le chapitre sur la mise à jour du micrologiciel dans le manuel VictronConnect.
- 2. Si une version plus récente du micrologiciel est disponible, l'application VictronConnect (assurez-vous que vous disposez de la dernière version de l'application VictronConnect) vous en informera dès qu'une connexion avec le Lynx Smart BMS NG sera établie.

Mise à jour du micrologiciel via VRM : Mise à jour à distance du micrologiciel

Caractéristiques :

- mise à jour à distance des produits connectés à Internet directement à partir du portail VRM
- · Pas besoin d'installer un logiciel
- Fonctionne depuis un ordinateur portable, une tablette ou un téléphone
- Pas besoin de trouver le bon fichier du micrologiciel : le système les a tous, et indiquera clairement qu'une version plus récente est disponible.



Voir le VRM : manuel de mise à jour à distance du micrologiciel pour obtenir des instructions détaillées.



4.3. Paramètres du Lynx Smart BMS NG

Une fois sous tension, utilisez l'application VictronConnect pour configurer les paramètres du BMS.

Vérifiez le paramètre de la tension de la batterie (12, 24 ou 48 V) :

· Ce paramètre aura été détecté automatiquement ; vérifiez-le à nouveau.

Vérifiez le paramètre de capacité de la batterie :

• Ce paramètre aura été détecté automatiquement ; vérifiez-le à nouveau.

Vérifiez le nombre de batteries en parallèle :

• Ce paramètre aura été détecté automatiquement ; vérifiez-le à nouveau.

Vérifiez le réglage du mode de préalarme :

Ce réglage est automatiquement configuré lors de la mise sous tension initiale et après une « réinitialisation aux valeurs par défaut ». Il est activé par défaut.

- Activé : réglage recommandé. Un dispositif visuel ou sonore lié au relais programmable est activé en cas de préalarme.
- Désactivé : si l'option est désactivée, elle ignorera la limite de courant de décharge au réglage de la préalarme.

Définissez le mode du relais :

Le relais programmable a deux modes de fonctionnement : relais d'alarme et ATC alternateur.

- Lorsqu'il est configuré en mode relais d'alarme, le réglage du relais d'alarme devient actif et un fonctionnement continu ou intermittent peut être sélectionné. En mode de fonctionnement intermittent, le relais s'allume et s'éteint toutes les 0,8 secondes.
- Lorsqu'il est configuré pour le mode ATC alternateur, le relais ne s'active que lorsque le contacteur est fermé. Avant l'ouverture du contacteur, l'ATC alternateur est ouvert en premier et 2 secondes plus tard le contacteur. Ces 2 secondes garantissent que l'alternateur est coupé avant que la batterie ne soit déconnectée du système.

Paramètres du DVCC :

Le DVCC est activé de force et ne peut pas être désactivé. Cependant, il est possible de modifier quelques paramètres, qui sont décrits ci-dessous.

Veuillez noter que ces réglages n'affectent que les appareils DVCC compatibles tels que les convertisseurs/chargeurs Victron, les chargeurs de batterie CC-CC Orion XS et les chargeurs solaires MPPT.

- Limite de courant de décharge à la préalarme : par défaut « Non ».
 si elle est réglée sur « Oui », la limite de courant de décharge est déjà réglée sur 0 A en cas de préalarme, tandis que le contact ATC reste fermé.
 De cette façon, il est possible d'économiser une partie de la puissance de la batterie pour les consommateurs CC essentiels, par exemple sur les bateaux, comme l'éclairage, la pompe de cale et la navigation.
- Temps d'absorption : est réglé sur 2 heures par défaut. Il peut être ajusté si nécessaire.
- Intervalle de rafraîchissement: nombre de jours au bout duquel un nouveau cycle de charge complet est lancé, si l'état de charge de la batterie ne descend pas le nombre de dessous du seuil d'état de charge. La valeur par défaut est tous les 30 jours, et elle peut être ajustée si nécessaire.









 Seuil d'état de charge : est fixé par défaut à 70 %. Il s'agit du seuil auquel le Lynx Smart BMS NG démarrera un nouveau cycle de charge complet. Cette valeur peut être ajustée si nécessaire.

Un nouveau cycle de charge signifie que la CVL (limite de tension de charge) passe de 13.5 V à 14.0 V (28.0 V, 56.0 V).

En plus du seuil d'état de charge, un nouveau cycle de charge est lancé après une mise à jour du micrologiciel, lorsque la tension des batteries est inférieure à 12 V/24 V/48 V (3 V par cellule) ou lorsqu'une faible tension de cellule est détectée.

Paramètres du contrôleur de batterie :

contrairement à d'autres contrôleurs de batterie, les paramètres du contrôleur de batterie du Lynx Smart BMS NG sont pour la plupart des paramètres fixes et ne sont pas personnalisables. La raison en est que le Lynx Smart BMS NG est toujours utilisé avec des batteries Lithium NG de Victron et que de nombreux paramètres du contrôleur de batterie sont donc connus car ils sont liés au type de batterie.

Les paramètres suivants sont réglables. Une liste complète de tous les paramètres utilisés se trouve à la section Liste des paramètres du contrôleur de batterie [47] de l'annexe.

- Tension de pleine charge: tension à partir de laquelle le contrôleur de batterie se synchronise et réinitialise l'état de charge à 100 %. Pour que la synchronisation ait lieu, les conditions relatives au courant de queue et à la durée de détection de pleine charge doivent également être respectées. La valeur par défaut est fixée à 14,0 V (28,0 V, 56,0 V) et peut être réglée si nécessaire. Si le paramètre de la tension du système est modifié, le paramètre de la tension de pleine charge doit également être ajusté.
- Courant de queue : courant en dessous duquel le contrôleur de batterie se synchronise et réinitialise l'état de charge à 100 %. Pour que la synchronisation ait lieu, les conditions relatives à la tension de pleine charge et à la durée de détection de pleine charge doivent également être respectées. La valeur par défaut est fixée à 4 % et peut être réglée si nécessaire.
- Durée de détection de pleine charge: temps écoulé après lequel le contrôleur de batterie se synchronise et réinitialise l'état de charge à 100 %. Pour que la synchronisation ait lieu, les conditions relatives à la tension de pleine charge et au courant de queue doivent également être respectées. La valeur par défaut est fixée à 3 minutes et peut être réglée si nécessaire.
- Plancher de décharge : ce paramètre a deux fonctions :

Son utilisation principale est de définir l'état de charge minimum pour déterminer jusqu'à quel niveau la batterie peut être déchargée et pour s'assurer qu'il reste suffisamment d'énergie pour l'autodécharge après un arrêt à faible état de charge.

Une profondeur de décharge limitée est bonne pour la santé de la batterie, mais fournit également une alimentation de secours pour maintenir le système en fonctionnement, par exemple jusqu'au lever du soleil pour les systèmes solaires.

Lorsque le plancher de décharge défini est atteint, une alarme de faible état de charge est émise. Le BMS passe alors en mode OFF avec un délai de 5 minutes si aucune tension de charge suffisante n'a été détectée du côté du système du BMS à ce moment-là.

Le réglage du plancher de décharge à zéro (non recommandé), désactive cette fonction.



Le plancher de décharge empêche la décharge complète et doit être choisi de manière à ce qu'il y ait toujours assez d'énergie dans la batterie pour







l'autodécharge avant que la batterie puisse être rechargée.

Exemple: Un plancher de décharge de 10 % fournit toujours suffisamment d'énergie stockée pour que l'autodécharge d'une batterie de 200 Ah dure environ 9 mois sans qu'elle soit rechargée.

Ce réglage est également utilisé dans le calcul de la valeur « Temps restant » ou « Temps à parcourir » affichée dans l'application VictronConnect, un dispositif GX connecté ou sur le portail VRM. Le contrôleur de batterie utilise le courant de décharge réel pour calculer le temps nécessaire pour atteindre le plancher de décharge défini.

- Niveau d'avertissement d'état de charge faible : niveau auquel un avertissement est émis avant que le plancher de décharge ne soit atteint.
- État de charge : règle manuellement l'état de charge actuel.
- Synchronisation de l'état de charge à 100% : synchronise manuellement l'état de charge à 100 %.



4.4. Paramètres du distributeur Lynx

Ces instructions ne s'appliquent que si le système contient un ou plusieurs distributeurs Lynx.

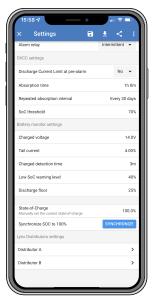
Chaque distributeur Lynx doit être adressé et réglé sur A, B, C ou D. Ceci se fait par le biais d'un commutateur DIP à 2 voies situé à l'intérieur du distributeur Lynx. Voir le chapitre 6.1.3. Adressage du distributeur Lynx dans le manuel du distributeur Lynx.



Si les commutateurs DIP ont été accidentellement programmés de manière incorrecte ou doivent être reprogrammés à une adresse différente après la mise en service du Lynx Smart BMS NG, vous devez redémarrer le BMS (mode OFF et retour au mode Veille ou ON). Cette action est nécessaire pour adopter correctement le statut du distributeur Lynx dans VictronConnect et dans le dispositif GX. Le redémarrage du BMS réinitialisera également le message d'erreur « W-D02 : Communication avec le distributeur [A, B, C ou D] perdue » dans VictronConnect et effacera l'alarme « Connexion avec le distributeur [A, B, C ou D] perdue » sur le Lynx Smart BMS.

Utiliser l'application VictronConnect pour donner à chaque fusible un nom personnalisé (16 caractères maximum). Si le nom du fusible est vide (0 caractère), le fusible sera désactivé et ignoré pour la surveillance.

- Accédez à la page Paramètres en cliquant sur l'icône d'engrenage dans le coin supérieur droit.
- Sur la page Paramètres, faites défiler vers le bas jusqu'aux paramètres du distributeur Lynx.
- 3. Appuyez sur le nom d'un distributeur. Un nouveau menu s'ouvre avec les 4 fusibles.
- Appuyez sur un fusible pour lui attribuer un nom personnalisé et/ou pour le désactiver manuellement de la surveillance.







5. Mise en service, fonctionnement et surveillance

5.1. Mise en service du Lynx Smart BMS NG

Séquence de branchement :

- 1. Vérifiez la polarité de tous les câbles de batterie.
- 2. Vérifiez la surface de section transversale de tous les câbles de batterie.
- 3. Vérifiez que chaque batterie dispose du micrologiciel le plus récent.
- 4. Vérifiez que si les batteries ont été raccordées en série, elles ont bien toutes été entièrement préchargées (consultez le manuel de la batterie).
- 5. Vérifiez que toutes les cosses des câbles de batterie ont été serties correctement. Vérifiez que toutes les connexions des câbles de batterie sont serrées (ne dépassez pas le couple maximal). Tirez légèrement sur chaque câble de batterie et voyez si les connexions sont bien fixées.
- 6. Vérifiez toutes les connexions des câbles BMS et assurez-vous que les vis des connecteurs sont vissées jusqu'en bas.
- 7. Vérifiez si chaque batterie installée en parallèle est protégée par un fusible, et si chaque file de batteries en série branchées en parallèle est protégée par un fusible.
- 8. Si un appareil GX est utilisé, vérifiez si les câbles VE.Can et le terminateur ont été mis en place, et si l'appareil est alimenté depuis la sortie de tension AUX du Lynx Smart BMS.
- 9. Mettez le Lynx Smart BMS sous tension en branchant l'alimentation de la batterie ou en plaçant les fusibles de la batterie, et le cas échéant, en allumant l'interrupteur de marche/arrêt à distance.
- 10. Vérifiez que la précharge du consommateur est terminée, que le contacteur est fermé et que les consommateurs sont sous tension.
- 11. Connectez-vous à VictronConnect et assurez-vous que le Lynx Smart BMS NG dispose du dernier micrologiciel (voir le chapitre sur la mise à jour du micrologiciel pour plus de détails) et que tous les réglages ont été effectués, en particulier que la capacité de la batterie et le nombre de batteries mises en parallèle sont réglés correctement.
- 12. Vérifiez que la tension du système a été configurée correctement.
- 13. Vérifiez si les noms des fusibles du distributeur Lynx (le cas échéant) sont correctement identifiés.
- 14. Si un dispositif GX est connecté, vérifiez qu'il est alimenté par les bornes AUX du Lynx Smart BMS.
- 15. Vérifiez que le Lynx Smart BMS s'affiche correctement sur l'appareil GX.
- 16. Débranchez un câble BMS au hasard et vérifiez que le BMS éteint toutes les sources de charge et tous les consommateurs. Rebranchez ensuite le câble BMS.
- 17. Allumez un consommateur et vérifiez que le courant est un courant négatif affiché sur le dispositif GX ou sur l'application VictronConnect.
- 18. Chargez complètement les les batteries et vérifiez que l'écran affiche un état de charge de 100 %...



5.2. Mise sous tension

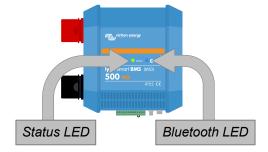
Le Lynx Smart BMS NG s'allume lorsqu'une batterie est connectée aux bornes de la batterie et que l'interrupteur d'allumage/arrêt à distance est activé (ou que le cavalier est placé sur la borne d'allumage/arrêt à distance).

La séquence d'allumage suit les étapes ci-après :

- Vérification du système : Un auto-test qui vérifie les tensions internes et externes et le contacteur.
- Précharge des consommateurs : le circuit de précharge précharge les consommateurs capacitifs tels que les convertisseurs ou les convertisseurs/chargeurs avant que le contacteur ne se ferme pour éviter un courant d'appel élevé.
- Fermeture du contacteur : Le Lynx Smart BMS NG est opérationnel et l'alimentation du ou des distributeurs Lynx est mise sous tension.

Opérationnel

Une fois sous tension, le contacteur est fermé. Le voyant d'état vert ainsi que le voyant Bluetooth bleu sur le Lynx Smart BMS NG et le voyant d'alimentation vert sur le ou les distributeurs Lynx sont allumés.





5.3. Modes de fonctionnement du BMS

Le BMS du Lynx Smart BMS NG communique avec les batteries et les protège contre les tensions de cellule basses ou élevées et les températures basses ou élevées. La batterie signale ces événements au Lynx Smart BMS NG, qui prend les mesures nécessaires en éteignant les consommateurs et/ou les convertisseurs/chargeurs et en éteignant ou rallumant le Lynx Smart BMS NG, de manière entièrement automatique ou manuelle.

Le Lynx Smart BMS NG a trois modes de fonctionnement :

ON

Il s'agit du mode de fonctionnement normal. Toutes les interfaces sont opérationnelles et le contacteur est fermé. Si le Lynx Smart BMS NG est éteint en raison d'une tension de cellule basse ou d'un arrêt pour faible état de charge, il quitte le mode OFF et revient au mode ON

- lorsqu'il détecte une tension de charge supérieure de 11,7 V (23,4 V pour un système 24 V ou 46,8 V pour un système 48 V) à la tension de la batterie du côté système ou
- · lorsque toutes les tensions de cellule sont supérieures à 3,2 V en cas d'arrêt pour tension de cellule basse ou
- · lorsque toutes les tensions de cellule sont supérieures à 3,37 V en cas d'arrêt pour faible état de charge ou
- · lorsqu'il est remis en marche via l'interrupteur d'allumage/arrêt à distance ou
- · lorsqu'il est remis en marche via l'application VictronConnect.

Le mode est également ON pendant une durée de 5 minutes sans tension de charge fournie lorsqu'une alarme de tension de cellule basse a été émise.

OFF

Mode faible consommation. Toutes les interfaces sont éteintes et le contacteur est ouvert. Ce mode est utilisé pour éviter d'endommager les batteries en les vidant trop profondément.

OFF est le mode dans lequel le LSB passe lorsqu'il utilise l'interrupteur d'allumage/arrêt à distance ou le commutateur logiciel dans l'application VictronConnect.

En outre, le Lynx Smart BMS NG passera également en mode OFF avec un délai de 5 minutes si :

- une ou plusieurs cellules tombent en dessous de 2,8 V et qu'aucune tension de charge n'a été détectée pendant ce temps pour éviter toute décharge supplémentaire ou
- lorsque le plancher de décharge défini est atteint et qu'à ce moment-là, aucune tension de charge suffisante n'a été détectée du côté système du BMS.

Veille

Le Lynx Smart BMS NG peut être mis en mode veille via le commutateur logiciel dans l'application VictronConnect ou via le dispositif GX. Il est utilisé lorsque le bateau est à quai ou que le véhicule est garé pour empêcher toute décharge ou charge accidentelle à partir de sources situées côté système. Tous les systèmes seront arrêtés, à l'exception des équipements alimentés par le port d'alimentation AUX à partir duquel nous recommandons d'alimenter le dispositif GX. Ce mode n'est pas destiné à être utilisé lorsque le bateau ou le véhicule est entreposé pendant une longue période. Par conséquent, lorsqu'une tension de cellule basse ou un état de charge faible est détecté (comme déterminé par le réglage de plancher de décharge dans le BMS), le Lynx Smart BMS NG passe automatiquement en mode OFF pour empêcher toute décharge supplémentaire de la batterie.



La condition de base pour que le commutateur logiciel fonctionne dans VictronConnect ou dans le dispositif GX est que le contact entre les broches 10 et 11 du connecteur Multi soit ponté avec un cavalier ou un interrupteur d'allumage/arrêt à distance.

Voir les tableaux ci-dessous pour un aperçu des trois modes de fonctionnement, comment les activer manuellement et l'état des interfaces :

| Mode | Contacteur principal | ATC | ATD | Sortie d'alimentation AUX | Port VE.Can | Bluetooth | Utilisation prévue |
|--------|-------------------------|--------|--------|---------------------------------|----------------|-----------|--|
| Allumé | Fermé | Allumé | Allumé | Sous tension | Fonctionnel | Allumé | Mode de fonctionnement normal. Toutes les interfaces sont opérationnelles. |
| Veille | Ouvert | Éteint | Éteint | Sous tension | Fonctionnel | Allumé | Tous les systèmes seront arrêtés, à l'exception des équipements |



| Mode | Contacteur principal | ATC | ATD | Sortie d'alimentation AUX | Port VE.Can | Bluetooth | Utilisation prévue |
|--------|-------------------------|--------|--------|---------------------------------|----------------|-----------|--|
| | | | | | | | alimentés par le port d'alimentation AUX à partir duquel nous recommandons d'alimenter le dispositif GX. |
| Éteint | Ouvert | Éteint | Éteint | Éteint | Éteint | Allumé | Mode faible consommation. Toutes les interfaces sont éteintes et le contacteur est ouvert. |

Modes du dispositif Lynx Smart BMS et état des interfaces

| Mode | Commutateur logiciel de l'application VictronConnect | Commutateur logiciel du dispositif GX | Interrupteur d'allumage/arrêt à distance filaire | | | | |
|---|---|--|---|--|--|--|--|
| ON | Oui | Oui* | Oui | | | | |
| Veille | Oui | Oui | Non | | | | |
| OFF | Oui | Non | Oui | | | | |
| * Uniquement possible à partir du mode veille | | | | | | | |

Comment changer manuellement les modes du dispositif

5.4. Déclenchement du Lynx Smart BMS NG

Cette section décrit le comportement du Lynx Smart BMS NG dans le cas où le seuil de préalarme est atteint ou si un événement de tension de cellule basse ou élevée ou de basse température est déclenché.

Les limites pour le seuil de préalarme, la tension de cellule basse/élevée et la température basse/élevée sont codées en dur dans la batterie et ne peuvent pas être modifiées.

Préalarme

Si la tension d'une cellule chute et atteint le seuil de préalarme, le relais programmable s'active, s'il est configuré en mode relais d'alarme. Cela permet d'être averti à l'avance de l'imminence d'une faible tension de cellule et avant que les consommateurs ne soient désactivés. La préalarme est indiquée par le voyant rouge qui clignote 3 fois toutes les 4 secondes. Le Lynx Smart BMS NG assure un délai minimum de 30 secondes entre l'activation de la préalarme et la désactivation des consommateurs.

Coupure en cas de tension de cellule basse

Si la tension de la cellule devient trop basse et a atteint le seuil de tension de cellule basse, le contact ATD s'ouvre et éteint tous les consommateurs. Si le Lynx Smart BMS est connecté à un dispositif GX, les convertisseurs compatibles DVCC connectés au même dispositif GX sont également mis hors tension. Après 5 minutes sans tension de charge suffisante du côté système du BMS, celui-ci s'éteint.

Coupure en cas de température basse ou de tension de cellule élevée

Si la tension d'une cellule devient trop élevée et atteint le seuil de tension de cellule élevée (3,60 V, codé en dur dans la batterie) ou le seuil de basse température, le contact ATC s'ouvre et éteint tous les chargeurs. Si le Lynx Smart BMS NG est connecté à un dispositif GX, les chargeurs compatibles DVCC connectés au même dispositif GX seront également mis hors tension.

5.5. Fonctionnement du contrôleur de batterie

Le Lynx Smart BMS NG est équipé d'un contrôleur de batterie intégré. Il mesure la tension et le courant de la batterie. Sur la base des mesures relevées, il calcule l'état de charge, l'autonomie restante, et il conserve une trace des données historiques, telles que la décharge la plus profonde, la décharge moyenne et le nombre de cycles.



5.6. Surveillance et contrôle

Un BMS est toujours nécessaire pour surveiller et contrôler la batterie.

Selon la voie de transmission, les paramètres du BMS et de la batterie, ainsi que les fusibles des distributeurs Lynx peuvent être lus de différentes manières :

- 1. Avec l'application VictronConnect via Bluetooth.
- 2. Avec l'application VictronConnect via VictronConnect Remote (VC-R). Cela nécessite qu'un dispositif GX soit connecté au Lynx Smart BMS NG, et les données doivent être transmises au portail VRM.
- Via le portail VRM : Cela nécessite qu'un dispositif GX soit connecté au Lynx Smart BMS NG, et les données doivent être transmises au portail VRM.

En fonction de la voie de transmission, les paramètres suivants peuvent être lus :

| Paramètres BMS | Bluetooth | Dispositif GX | VC-R | VRM |
|---------------------------|-----------|---------------|------|-----|
| État de charge | | Ou | i | |
| Mode | | Oui | | Non |
| État | | Ou | i | |
| Autorisation de charger | | Ou | i | |
| Autorisation de décharger | Oui | | | |
| Tension de la batterie | | Ou | i | |
| Courant de la batterie | | Ou | i | |
| Puissance de batterie | | Ou | i | |
| Ah consommés | Oui | | | |
| Temps restant | Oui | | | Non |
| État du relais | | Non | | Oui |

| Paramètres de l'historique | Bluetooth | Dispositif GX | VC-R | VRM |
|-------------------------------|-----------|---------------|------|------|
| Décharge la plus profonde | Oui | | | |
| Cumul des Ah consommés | | 0 | ui | |
| Énergie déchargée | | 0 | ui | |
| Énergie chargée | | 0 | ui | |
| Synchronisations | | 0 | ui | |
| Total cycles de charge | Non | Oui | Non | Oui |
| Nombre de décharges complètes | Non | Oui | Non | Oui |
| Tension de batterie min. | | 0 | ui | |
| Tension de batterie max. | | 0 | ui | |
| Tension de cellule min. | | 0 | ui | |
| Tension de cellule max. | | 0 | ui | |
| Température de batterie min. | | Oui | | Oui* |
| Temperature de batterie max. | Oui | Non | Oui | Oui* |
| Dernière erreur | Oui | | | |
| * Via un widget personnalisé | | | | |

| Paramètres de la batterie | Bluetooth | Dispositif GX | VC-R | VRM |
|---------------------------|-----------|---------------|------|-----|
| État de l'équilibreur | Oui | | | |



| Paramètres de la batterie | Bluetooth | Dispositif GX | VC-R | VRM |
|-------------------------------------|-----------|---------------|------|-----|
| Tension de cellule min. et max. | Oui | | | |
| Température de cellule min. et max. | Oui | | | |
| Nombre de batteries | | Oui | | |
| Nombre de cellules de la batterie | | Oui | | |
| Nombre de batteries en série | Oui | | | |
| Nombre de batteries en parallèle | | Oui | | |
| Numéro de série | Oui | | Non | |
| Capacité | Oui | | Non | |
| Version du micrologiciel | Oui | | Non | |
| Tension de la batterie | Oui | | | |
| Température de la batterie | Oui | | | |
| Courant de la batterie | Oui | | Non | |
| Tensions individuelles des cellules | Oui | | Non | |

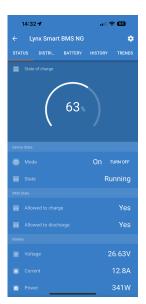
| Paramètres du distributeur | Bluetooth | Dispositif GX | VC-R | VRM |
|-------------------------------|-----------|---------------|------|-----|
| État du distributeur [AD] | Oui | | Non | |
| Fusibles du distributeur [AD] | Oui | | No | on |

5.6.1. Surveillance du BMS via VictronConnect et VC-R

L'application VictronConnect peut être utilisée pour surveiller les batteries, l'état et l'historique des fusibles du distributeur Lynx via Bluetooth ou VC-R. Le tableau de la section précédente répertorie les paramètres disponibles par type de connexion.

Pour vérifier les paramètres du BMS ou de la batterie, procédez comme suit :

- Ouvrez l'application VictronConnect et, dans la liste des appareils, appuyez sur le Lynx Smart BMS NG.
- Appuyez sur l'un des onglets du menu pour afficher les paramètres correspondants et leurs valeurs.
- 3. En appuyant sur le bouton Mode dans l'onglet État et sur le bouton Numéro de batterie dans l'onglet Batterie, vous pouvez modifier le statut du BMS (mise hors tension ou en mode veille) ou sélectionner la batterie dont vous souhaitez lire les paramètres.





Notez que les messages d'avertissement, d'alarme ou d'erreur ne s'affichent que lorsque vous êtes activement connecté au BMS via VictronConnect. L'application n'est ni active en arrière-plan ni lorsque l'écran est éteint.

Prise en charge de VictronConnect-Remote (VC-R)



La fonctionnalité VictronConnect-Remote permet d'accéder à distance au Lynx Smart BMS NG. La condition préalable est que le BMS soit connecté à un dispositif GX qui dispose d'une connexion (Internet) au portail VRM.

Cette fonctionnalité puissante permet une configuration et une surveillance complètes du produit (sauf Bluetooth) depuis pratiquement n'importe quel endroit du monde en utilisant l'application VictronConnect. L'expérience de l'interface utilisateur est identique à celle du Lynx Smart BMS NG qui était connecté localement via Bluetooth.

- 1. Ouvrez l'application VictronConnect et appuyez sur l'onglet VRM.
- 2. Appuyez sur l'installation qui comprend le système avec le Lynx Smart BMS NG.
- Appuyez sur l'onglet Appareils. Une liste de tous les appareils VE.Direct et VE.Can disponibles s'affiche, y compris le Lynx Smart BMS NG.
- Sélectionnez le Lynx Smart BMS NG. L'écran d'état du Lynx Smart BMS NG s'affiche maintenant comme s'il était connecté localement via Bluetooth.







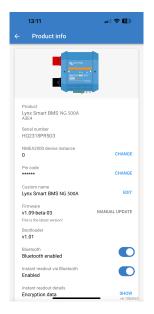
5.6.2. Lecture instantanée par VictronConnect

Tension de la batterie, courant, état de charge et durée de fonctionnement restante en un coup d'œil. Voyez ce que vous voulez savoir en quelques secondes dans la liste des appareils de l'application VictronConnect.

L'avantage est que les données sont disponibles beaucoup plus rapidement, ainsi que les données d'autres appareils intelligents Bluetooth, et que la portée dépasse celle d'une connexion Bluetooth normale.

Pour activer la Lecture instantanée :

- Ouvrez l'application VictronConnect et appuyez sur l'entrée de votre Lynx Smart BMS NG.
- Appuyez sur l'icône d'engrenage dans le coin supérieur droit.
- Appuyez sur l'icône des 3 points dans le coin supérieur droit. L'écran Infos produit s'ouvre.
- Activez la lecture instantanée en appuyant sur le curseur. Faites attention à ne pas désactiver le Bluetooth.
- Revenez à la liste des appareils locaux. La lecture instantanée est maintenant visible par le Lynx Smart BMS NG.





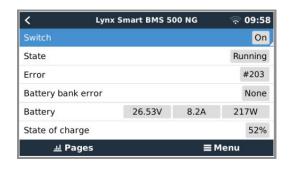


5.6.3. Surveillance du BMS via le dispositif GX

Les paramètres de la batterie, l'état et l'historique des fusibles du distributeur Lynx peuvent également être consultés à l'aide d'un dispositif GX via la console à distance en conjonction avec un Lynx Smart BMS NG. Le tableau de la section précédente répertorie les paramètres disponibles par type de connexion.

Pour vérifier les paramètres du BMS ou de la batterie, procédez comme suit :

- Ouvrez la console à distance, et à partir de la Liste des appareils, sélectionnez le Lynx Smart BMS NG pour voir les paramètres génériques.
- D'autres paramètres sont disponibles dans les sous-menus, auxquels on accède en faisant défiler vers le bas et en cliquant sur l'élément du sous-menu.



5.6.4. Surveillance du BMS via le portail VRM

La plupart des paramètres peuvent également être consultés via le portail VRM (nécessite un dispositif GX en conjonction avec un Lynx Smart BMS NG qui transmet ses données au VRM). Le tableau de la section précédente répertorie les paramètres disponibles par type de connexion.

Les paramètres de la batterie peuvent être visualisés via l'onglet « Avancé. Pour plus d'informations, veuillez consulter la documentation du portail VRM sur notre site web.



5.7. Mesures de précaution pour la batterie

Une fois que le Lynx Smart BMS NG est en service, il est important de prendre soin des batteries.

Voici les consignes de base :

- · Évitez la décharge totale de la batterie à tout moment et utilisez le réglage du plancher de décharge pour éviter cela.
- Familiarisez-vous avec la fonction de préalarme et réagissez lorsque la préalarme se déclenche afin d'empêcher un arrêt du système CC.
- · Chargez vos batteries dès que possible lorsque la préalarme est active ou que le BMS a désactivé des consommateurs.
- · Minimisez autant que possible le temps que les batteries passent dans un état de décharge profonde.
- Les batteries doivent passer au moins 2 heures en mode de charge absorption chaque mois pour que le temps passé en mode d'équilibrage soit suffisant.
- Lorsque vous laissez le système sans surveillance pendant un certain temps, maintenez les batteries chargées ou assurezvous qu'elles sont (presque) pleines. Ensuite, déconnectez le système CC de la batterie en débranchant le pôle positif de la batterie



6. Mise en parallèle des Lynx Smart BMS

6.1. Introduction

Un parc de batteries redondantes en parallèle peut être créé en combinant plusieurs unités Lynx Smart BMS et Lynx Smart BMS NG avec leurs parcs de batteries associés. Cette fonctionnalité innovante améliore considérablement les systèmes de batteries au lithium en augmentant la capacité maximale de stockage d'énergie et en prenant en charge des courants plus élevés. Mais surtout, elle introduit la redondance, garantissant que le système reste opérationnel même en cas de défaillance d'un parc de batteries. Cette redondance est cruciale pour maintenir une alimentation électrique et un fonctionnement continus.

Fonctions clé

- Capacité accrue et redondance : en raccordant les parcs de batteries en parallèle, le système peut gérer des courants plus élevés et rester opérationnel même si un parc de batteries tombe en panne.
- Compatibilité étendue : dans ces configurations, les unités Lynx Smart BMS analogiques peuvent être combinées avec les unités Lynx Smart BMS NG, permettant ainsi des systèmes intégrant des parcs de batteries avec des batteries Lithium Smart et Lithium NG. Cependant, seules les unités Lynx Smart BMS ayant le même courant nominal peuvent être utilisées en parallèle (par exemple, 500 A + 500 A ou 1 000 A + 1 000 A, mais pas 500 A + 1 000 A).
- Gestion automatique des erreurs: si un parc de batteries rencontre une erreur, celui-ci se déconnecte tandis que les autres parcs de batteries continuent de fonctionner normalement. Cela garantit une alimentation électrique continue et réduit le risque d'arrêt du système.
- Surveillance améliorée : le système fournit une vue détaillée de tous les parcs de batteries connectés et déconnectés dans la liste des dispositifs GX, permettant ainsi une surveillance et un diagnostic complets.
- Reconnexion transparente : lorsqu'un BMS déconnecté est prêt à se reconnecter, il le fait en toute sécurité sans provoquer de surtensions de courant importantes.
- Intégration automatique de nouveaux parcs de batteries : aucune configuration n'est nécessaire.

Comment ça marche ?

- Si le dispositif GX détecte plusieurs parcs de batteries avec la même instance VE.Can, il les traite comme des BMS tous connectés au même bus CC.
- Lorsque deux BMS ou plus sont connectés, ils forment un système de batterie « virtuel » qui apparaît comme un dispositif
 unique supplémentaire dans la liste des dispositifs GX. Ce système de batterie virtuel agit comme un parc de batteries
 standard avec toutes ses fonctions, de la même manière qu'un parc de batteries physique. Le DVCC sélectionnera
 automatiquement ce parc de batteries.
- Lors de la connexion d'un BMS à un système déjà en fonctionnement, la différence de tension acceptable avant la fermeture du contacteur dépend de la capacité des parcs de batteries déjà en ligne; plus la capacité est élevée, plus la différence de tension admissible est faible. Le nouveau parc de batteries ne sera connecté que lorsque la différence se situera dans les limites acceptables.
- Les états des contacts ATC/ATD et ATC de l'alternateur sont synchronisés.
- En cas de faible tension d'une cellule dans l'un des parcs de batteries, le BMS associé ouvre immédiatement son contacteur (après quelques secondes) au lieu de passer par la séquence de délai normale pour empêcher une décharge supplémentaire inutile du stockage de la batterie. Tous les autres BMS restent opérationnels.

6.2. Exigences et limitations

Cette section énumère les exigences et les limites de l'exploitation d'un système de batteries avec plusieurs Lynx Smart BMS.

Configuration requise:

- Chaque Lynx Smart BMS du système nécessite au moins le micrologiciel v1.11.
- Un dispositif GX avec le micrologiciel 3.40 ou une version ultérieure.

Limitations:

Seules les unités Lynx Smart BMS ayant le même courant nominal peuvent être utilisées en parallèle (par exemple, 500 A + 500 A ou 1 000 A + 1 000 A), mais pas 500 A + 1 000 A). Les unités analogiques Lynx Smart BMS peuvent être mélangées avec les unités Lynx Smart BMS NG.



- Pour les systèmes avec plusieurs unités Lynx Smart BMS connectées au même réseau VE.Can mais ne faisant pas partie d'un parc de batteries redondant parallèle, utilisez le dispositif GX et allez dans Paramètres → Services → [port VE.Can correspondant] pour attribuer à chaque unité une instance VE.Can unique. Le dispositif GX traite les BMS ayant la même instance VE.Can comme faisant partie du parc de batteries virtuel nouvellement créé.
- La limite de courant globale est toujours la somme des limites des BMS actifs. Lorsqu'un BMS se déconnecte en raison d'une erreur, la capacité totale de gestion du courant du système diminue en conséquence

6.3. Connexions électriques

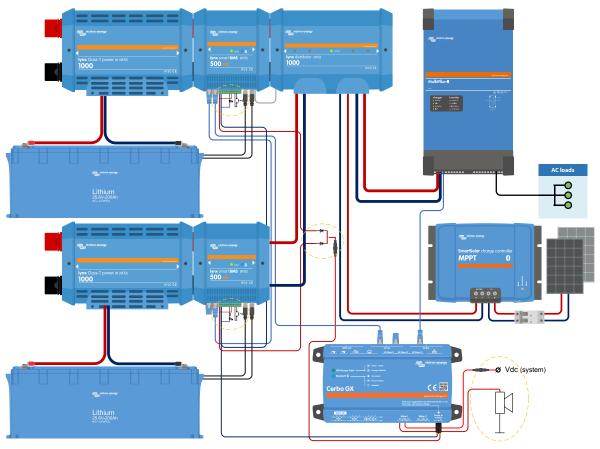
Les connexions du BMS et du distributeur sur le Lynx Smart BMS sont locales au parc de batteries et peuvent être câblées comme d'ordinaire.

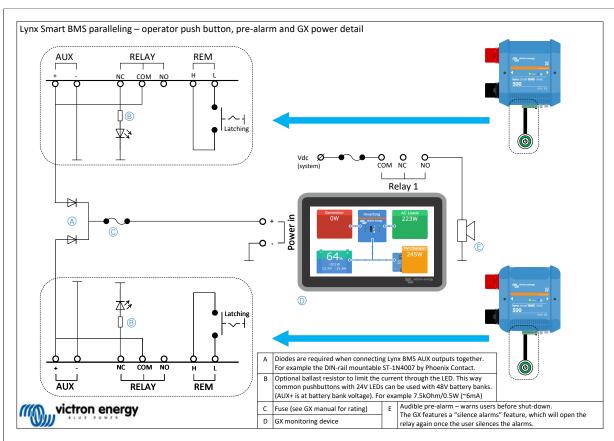
Cependant, il y a quelques particularités à prendre en compte lors de l'installation. À savoir :

- Pour assurer une alimentation continue du dispositif GX, câblez les ports AUX de tous les BMS en parallèle. Cette
 configuration garantit que le dispositif GX reste alimenté si un BMS est arrêté ou mis hors tension pour la maintenance.
 Une diode de blocage est nécessaire pour chaque sortie AUX. Pour plus de détails, consultez les schémas suivants.
- Nous recommandons de connecter un bouton-poussoir à verrouillage (de préférence avec une LED) aux bornes d'allumage/ arrêt à distance respectives des BMS, au lieu du cavalier installée en usine. Cela permet d'activer/désactiver facilement chaque groupe de batteries individuellement. Pour plus de détails, veuillez consulter les schémas suivants.
- 3. Nous recommandons également l'installation d'une alarme sonore, telle qu'un avertisseur externe, connecté au relais 1 du dispositif GX. Lorsque le relais 1 est configuré comme relais d'alarme, l'avertisseur sonore se déclenche en cas de situation d'alarme. Cette alarme peut être acquittée directement sur le dispositif GX, ce qui arrêtera le son de l'alarme. Le relais d'alarme peut également être câblé pour s'intégrer au système d'alarme d'un bateau.
- 4. Si les contacts ATC sont nécessaires, connectez tous les contacts ATC en parallèle. Les BMS suivent l'état ATC de chacun d'entre eux. Si un BMS désactive l'ATC, les autres font de même.
- 5. Si le contact ATD est nécessaire, câblez tous les contacts ATD en parallèle afin que les consommateurs restent opérationnels si au moins un BMS est sous tension.
- 6. Si un ATC de l'alternateur est requis, câblez tous les contacts de relais en parallèle. Tant qu'au moins un parc de batteries est connecté, l'alternateur peut fonctionner.

Le schéma suivant illustre deux unités Lynx Smart BMS NG, chacune gérant son propre parc de batteries, connectées en parallèle. Le schéma suivant fournit une vue détaillée de la configuration du câblage, y compris les boutons-poussoirs à verrouillage avec LED intégrées, l'emplacement des diodes de blocage au cas où la sortie AUX devrait être câblée en parallèle, et la connexion d'une alarme sonore au relais 1 sur le dispositif GX. Notez que la plupart des boutons avec LED intégrées sont conçus pour une tension de commande de LED de 12 ou 24 V. Lorsqu'ils sont utilisés dans un système basé sur un parc de batteries de 48 V, une résistance de ballast supplémentaire est nécessaire, comme indiqué dans la légende du schéma sous « B ».







6.4. Suivi et contrôle

Les BMS individuels sont surveillés et contrôlés comme un seul BMS via le dispositif GX ou VictronConnect, tandis que le BMS virtuel ne peut être surveillé qu'à partir du dispositif GX. Si le dispositif GX dispose d'une connexion Internet, les paramètres des différents BMS et du BMS virtuel sont également envoyés au portail VRM pour y être surveillés.

Le BMS virtuel est contrôlé automatiquement, tandis que les BMS individuels peuvent être contrôlés manuellement (marche, veille, arrêt).

Il est également possible d'attribuer un nom individuel via le menu Appareil.



Le contrôleur de batterie sur le portail VRM affiche toujours les valeurs combinées sur le tableau de bord VRM.

Tous les paramètres du BMS sont disponibles via des widgets dans le menu Avancé du portail VRM.



Lorsqu'un BMS est mis sous tension, il vérifie la différence de tension entre la batterie en ligne et la batterie nouvellement ajoutée. Il reste dans l'état « en attente » jusqu'à ce que la différence de tension soit suffisamment faible pour fermer le contacteur en toute sécurité. Cet état est affiché dans la liste des appareils pour le BMS concerné.

Lorsqu'un BMS est dans cet état, un champ « tension système » apparaît également sur sa page d'appareil, affichant la tension du BMS parallèle.



Le tableau présente les paramètres des différents BMS et décrit la méthode de calcul et d'affichage des valeurs combinées pour le BMS virtuel.

| Paramètre | Résultat combiné dans le BMS virtuel |
|-------------------------------------|---|
| Limite de tension de charge (CVL) | CVL le plus bas des BMS en fonction de l'état de l'appareil (bulk, absorption et float) |
| Limite de courant de charge (CCL) | Somme de tous les CCL |
| Limite de courant de décharge (DCL) | Somme de tous les DCL |
| État de charge (SoC) | Moyenne de l'état de charge pondérée par la part de capacité |
| Capacité (Ah) | Somme |
| Autonomie restante (TTG) | Moyenne des BMS |
| Tension de la batterie | Moyenne |
| Courant de la batterie | Somme |
| Puissance de batterie | Somme |
| Température de la batterie | Maximum |

6.5. Foire aux questions (FAQ)

Cette section répond aux questions les plus courantes afin de vous aider à mieux comprendre et utiliser la fonction de BMS parallèle. Si vous cherchez à résoudre un problème, si vous avez besoin d'éclaircissements sur certaines fonctions ou si vous



cherchez des conseils pour optimiser votre expérience, vous trouverez ici des réponses utiles. Si vous ne trouvez pas de réponse à votre question, reportez-vous aux sections détaillées de ce manuel.

Q : Que se passe-t-il lorsque j'ai deux parcs, le premier complètement chargé et le second vide, et que j'active les deux BMS simultanément ?

R : Les deux BMS commenceront la précharge. Celui qui est vide terminera la précharge en premier et se connectera ensuite. Le second BMS passera en mode d'attente et attendra que la différence de tension soit dans les limites ; en d'autres termes, il attendra que le premier parc soit chargé à une tension similaire.

Q : Que se passe-t-il lorsqu'un parc est entièrement chargé et en ligne et que j'active le deuxième parc, qui est vide ?

R : Le second parc passe en mode veille et attend que la différence de tension soit dans les limites, c'est-à-dire que le(s) parc(s) en ligne se décharge(nt) à une tension suffisamment basse.

Q: Que se passe-t-il dans l'autre sens, lorsqu'un parc vide est en ligne et qu'un parc plein est ajouté?

R : Le parc complet passera en mode d'attente jusqu'à ce que la limite de tension soit respectée, c'est-à-dire jusqu'à ce que le parc vide soit chargé.

Q: Que se passe-t-il en cas de perte de communication entre les BMS?

R : Cela dépend de l'endroit où la connexion est interrompue dans la chaîne des BMS. Imaginons un système avec deux parcs de batteries, comme l'illustre l'image ci-dessous :

| Événement | Comportement | |
|--|---|-----------------|
| | BMS 1 : le BMS émet un avertissement indiquant que la connexion CAN est perdue et continue à fonctionner en tant que BMS autonome. | |
| Le câble A est déconnecté ou rompu | BMS 2 : continue à fonctionner en tant que BMS autonome tout en maintenant la communication, y compris le DVCC, avec le dispositif GX. | |
| | BMS virtuel : reste présent sur le dispositif GX et indique qu'un seul des deux BMS est connecté. | BMS 1 BMS 2 |
| | BMS 1 : continue à fonctionner en parallèle alors que la communication avec le dispositif GX est interrompue. | Cable A Cable B |
| Le câble B est déconnecté ou | BMS 2 : continue à fonctionner en parallèle alors que la communication avec le dispositif GX est interrompue. | |
| rompu | Pour les deux BMS : le DVCC ne fonctionne pas car aucun des deux BMS ne peut communiquer avec le dispositif GX. Par conséquent, l'algorithme de charge défini dans le(s) chargeur(s) est maintenant appliqué. | |
| | BMS virtuel : disparaît de la liste des appareils | |
| Erreur dans le parc de batteries 1 ou 2 | BMS : le BMS met hors tension le parc de batteries défectueux tandis que les autres BMS continuent de fonctionner comme des BMS autonomes. | |
| | Les paramètres du DVCC (CCL, CVL et DCL) sont basés sur la batterie du BMS qui est toujours active. | |
| Panne d'alimentation sur un BMS | BMS : le BMS défectueux s'éteint tandis que les autres BMS continuent à fonctionner comme des BMS autonomes. | |
| | Les paramètres du DVCC (CCL, CVL et DCL) sont basés sur la batterie du BMS qui est toujours active. | |

Q : Que se passe-t-il si une erreur se produit dans l'un des parcs de batteries ?

R : Voir le tableau ci-dessus.



- Q: Que se passe-t-il en cas de panne d'alimentation sur l'un des BMS?
- R: Voir le tableau ci-dessus.
- Q : Comment le circuit de précharge gère-t-il la différence de tension lors de la connexion à un système déjà en fonctionnement ?
- R : Lorsqu'il est connecté à un système déjà en fonctionnement, la différence de tension acceptée avant la fermeture du contacteur dépend de la capacité détectée des parcs de batteries déjà en ligne.
- Q : Comment les états des contacts ATC, ATD et ATC de l'alternateur sont-ils gérés par plusieurs BMS ?
- R: Les états des contacts ATC, ATD et ATC de l'alternateur sont synchronisés entre tous les BMS.
- Q: Que se passe-t-il si la tension d'une cellule est trop basse dans l'un des parcs de batteries?
- R : Si la tension d'une cellule tombe trop bas, le BMS concerné ouvre son contacteur après un délai de quelques secondes pour empêcher une décharge supplémentaire, tandis que les autres BMS restent en ligne.



7. Dépannage et assistance

Consultez ce chapitre en cas de comportement étrange de l'appareil ou si vous suspectez une défaillance du produit.

Le processus correct de dépannage et d'assistance consiste à consulter d'abord les problèmes courants décrits dans ce chapitre et dans la section 10.1 de l'annexe. Indications des voyants, avertissements, codes d'alarme et d'erreur.

Si cela ne permet pas de résoudre le problème, contactez le point d'achat pour obtenir une assistance technique. Si le point d'achat est inconnu, reportez-vous à la page web de l'assistance Victron Energy.

7.1. Comment sortir du mode OFF lorsqu'aucune tension de charge n'a été détectée

Ce chapitre explique comment remettre le BMS en marche (réactivant ainsi le système) après que le BMS soit passé en mode OFF lorsqu'aucune tension de charge n'a été détectée pendant 5 minutes après un événement de tension de cellule basse ou un arrêt pour faible état de charge.

Contexte:

si, après un événement de tension de cellule basse ou de faible état de charge, le BMS ne détecte pas de tension de charge dans les 5 minutes, le BMS passe en mode OFF. En mode OFF, les contacts ATC et ATD sont ouverts et toutes les interfaces, sauf Bluetooth, sont désactivées pour économiser l'énergie. Lorsque les contacts ATC et ATD s'ouvrent, tous les chargeurs et les consommateurs s'éteignent. Si, à un stade ultérieur, les chargeurs du système sont alimentés par le réseau ou un générateur, ils resteront toujours éteints, car le BMS ne génère pas le signal ATC.

Il y a deux façons de faire en sorte que le BMS quitte l'état OFF pour que le système se mette en marche :

- Raccordez un chargeur externe au système. Le BMS reprendra son fonctionnement normal et fermera le contacteur lorsqu'il détectera une tension de charge du côté système du BMS.
- Utilisez l'interrupteur d'allumage/arrêt à distance ou le commutateur logiciel dans l'application VictronConnect comme décrit dans le paragraphe suivant.

Forcer le BMS à sortir du mode OFF :

pour forcer le BMS à sortir du mode OFF, éteignez l'interrupteur d'allumage/arrêt à distance du BMS ou le commutateur logiciel de l'application VictronConnect pendant 5 secondes, puis rallumez-le ou débranchez le connecteur Multi à 11 broches de sa prise et réinsérez-le après 5 secondes.

Le BMS activera et fermera son contacteur afin que la batterie soit de nouveau connectée au système, même si la tension de la batterie peut être trop faible. Le BMS fermera les contacts ATC et ATD, à condition que la batterie le permette. Cependant, en cas de batterie vide, le contact ATD restera ouvert et seul le contact ATC se fermera.

Dès que le contact ATC est fermé, les chargeurs du système se réactivent et commencent à charger la batterie.

Une fois la batterie suffisamment chargée, le contact ATD se ferme et les consommateurs se réactivent.



Notez que si aucune tension de charge suffisante n'est détectée (consultez le chapitre sur le mode de fonctionnement du BMS pour les tensions de charge) dans les 5 minutes, le BMS passera de nouveau en mode OFF. Dans ce cas, vous devrez redémarrer la procédure décrite ci-dessus. Assurez-vous au préalable qu'une source de charge suffisante est disponible.

Veuillez également noter que la procédure ci-dessus n'est pas nécessaire lorsque des chargeurs contrôlés par DVCC sont présents dans le système. Ils se chargeront pendant quelques minutes ou les chargeurs MPPT resteront allumés, que le dispositif GX et/ou l'état de l'ATC soit éteint ou non.

7.2. Le Lynx Smart BMS NG ne démarre pas

Les raisons peuvent être les suivantes :

Pas d'alimentation de la batterie

Aucun voyant n'est allumé sur le Lynx Smart BMS NG. Vérifiez la tension d'alimentation de la batterie. Vérifiez les câbles et les fusibles du côté de la batterie. Il se peut également que le Lynx Smart BMS NG soit en mode OFF. Pour plus d'informations à ce sujet, , voir le paragraphe Mise sous tension [29] [23].

Alimentation de la batterie inversée

Vérifiez la polarité de la tension d'alimentation sur le Lynx Smart BMS NG. Si celle-ci est inversée, corrigez cette erreur. À présent, l'unité devrait démarrer.



Aucune tension de charge détectée pendant 5 minutes après un événement de tension de cellule basse, de faible état de charge ou de basse température

Assurez-vous qu'un chargeur est bien connecté et allumé. La température de la batterie doit être d'au moins 5 °C pour permettre la charge.

L'allumage/arrêt à distance est éteint ou la boucle de fil est manquante

L'interrupteur d'allumage/arrêt à distance doit être activé, ou un cavalier doit être inséré entre la broche 10 et la broche 11 du connecteur Multi. Vérifiez que le connecteur Multi est correctement installé.

Commutateur logiciel désactivé dans l'application VictronConnect

Passez le système en mode ON à l'aide du commutateur logiciel de l'application VictronConnect.

Système en mode veille

Passez le système en mode ON à l'aide du commutateur logiciel de l'application VictronConnect ou d'un dispositif GX connecté.

Problèmes liés à la tension de batterie

Lors de la première installation, le Lynx Smart BMS NG détectera automatiquement la tension de la batterie et la réglera sur 12 V, 24 V ou 48 V. Chaque valeur de tension paramétrée a une limite de tension de batterie spécifique (seuil). Si le Lynx Smart BMS mesure une tension qui est en dehors de ce seuil, une des alarmes suivantes sera générée :

- Tension du système probablement erronée le voyant rouge clignote 7 fois toutes les 4 secondes.
- Tension de batterie non autorisée le voyant rouge clignote 14 fois toutes les 4 secondes.

Pour régler ce problème, vérifiez les paramètres de ou la tension de la batterie.

Ce tableau indique les seuils de tension pour chaque tension de système :

| Tension du système | Seuil de tension |
|--------------------|------------------|
| 12 V | 9 V / 15 V |
| 24 V | 16 V / 30 V |
| 48 V | 32 V / 60 V |

Erreurs de précharge

Il y a deux erreurs spécifiques qui peuvent être générées pendant le processus de précharge :

- Courant de précharge élevé : le voyant rouge clignote 6 fois toutes les 4 secondes, indiquant que l'énergie ou le courant de précharge a été dépassé.
- Temps limite de précharge : le voyant rouge clignote 5 fois toutes les 4 secondes, indiquant que le processus de précharge a pris trop de temps à s'effectuer.

Les défaillances dues au processus de précharge sont causées par :

- Court-circuit sur la sortie de consommateur causé éventuellement par un dysfonctionnement du consommateur, ou par un problème de câblage, comme un court-circuit.
- Des consommateurs présentant une capacité trop élevée ou une résistance trop basse (moins de 20 ohms) ont été raccordés à la sortie consommateur.

Pour résoudre ces erreurs, éteignez ou retirez certains consommateurs ou certains chargeurs et écartez les problèmes de câblage ou les courts-circuits.

Erreur interne

Contactez votre fournisseur Victron si l'un des problèmes suivants survient :

- Erreur d'alimentation interne le voyant rouge clignote 12 fois toutes les 4 secondes.
- Erreur d'initialisation le voyant rouge clignote 9 fois toutes les 4 secondes.
- Défaillance du contacteur le voyant rouge clignote 10 fois toutes les 4 secondes.
- Erreur matérielle alarme du dispositif GX perte d'étalonnage alarme du dispositif GX

7.3. Problèmes de fonctionnement du Lynx Smart BMS NG

Courant de décharge élevé



Une alarme de courant élevé se déclenche lorsque le courant est supérieur à 600 A (1 200 A) pendant plus de 5 minutes. Le voyant rouge clignote 8 fois toutes les 4 secondes. Réduisez les charges branchées sur le Lynx Smart BMS afin que le courant circulant à travers soit inférieur à 500 A (1 000 A).

Courant de charge élevé

Une alarme de courant élevé est déclenchée si le courant dépasse 600 A (1 200 A) pendant plus de 5 minutes. Le voyant rouge clignote 8 fois toutes les 4 secondes. Éteignez les chargeurs afin que le courant passant par le Lynx Smart BMS NG soit inférieur à 5 00 A (1 000 A).

Problèmes liés au contacteur (relais)

Le Lynx Smart BMS NG est équipé de trois protections pour protéger le contacteur.

- Protection contre les surintensités : une alarme est générée lorsque le courant dépasse 600 A (1 200 A) pendant 5 minutes.
- Contrôle de la tension du contacteur: une alarme est générée lorsque la tension sur le contacteur est supérieure à 0,5 V.
 Une tension élevée indique une résistance élevée et une forte dissipation de puissance, ce qui indique un mauvais contacteur.
- Protection électrique/mécanique : deux interrupteurs thermiques sont montés sur la barre omnibus. Le contacteur s'ouvre, et une alarme se déclenche lorsque la température de la barre omnibus dépasse 130 °C.

Température du BMS élevée

Vérifiez la température ambiante et vérifiez si les deux ventilateurs intégrés fonctionnent. Réduisez la température ambiante.

Paramètres incorrects

Les données de réglage sont corrompues. Réinitialisez les paramètres d'usine par défaut.

7.4. Problèmes de BMS

7.4.1. Le BMS désactive fréquemment le chargeur de batterie

Une batterie bien équilibrée ne désactive pas le chargeur, même si elle est complètement chargée. Mais lorsque le BMS désactive fréquemment le chargeur, cela indique un déséquilibre entre les cellules.

En cas de déséquilibre modéré ou important des cellules, il est normal que le BMS désactive fréquemment le chargeur de batterie. Voici le mécanisme qui sous-tend ce comportement :

Dès qu'une cellule atteint 3,60 V, le BMS désactive le chargeur en raison de la tension élevée de la cellule. Pendant que le chargeur est désactivé, le processus d'équilibrage des cellules continue, déplaçant l'énergie de la cellule la plus chargée vers les cellules adjacentes. La tension de la cellule la plus élevée diminue et dès qu'elle passe en dessous de 3,6 V, le chargeur est à nouveau activé. Ce cycle dure généralement entre une et trois minutes. La tension de la cellule la plus élevée remonte rapidement (cela peut prendre quelques secondes), après quoi le chargeur est à nouveau désactivé et ainsi de suite. Ceci n'indique pas un problème avec la batterie ou les cellules et ce comportement continuera jusqu'à ce que toutes les cellules soient complètement chargées et équilibrées. Ce processus peut prendre plusieurs heures, en fonction du niveau de déséquilibre. En cas de déséquilibre grave, le processus peut prendre jusqu'à 12 heures. L'équilibrage continuera tout au long de ce processus et même lorsque le chargeur sera désactivé. L'activation et la désactivation continues du chargeur peuvent sembler étranges, mais soyez assuré qu'il n'y a aucun problème. Le BMS protège simplement les cellules contre les surtensions.

7.4.2. Le BMS affiche une alarme alors que les tensions de toutes les cellules sont dans la plage normale

Il est possible qu'un câble ou un connecteur BMS soit desserré ou endommagé. Vérifiez tous les câbles du BMS et leurs connexions.

Notez également qu'une fois qu'une alarme de sous-tension de cellule est déclenchée, la tension de toutes les cellules doit être portée à 3,2 V avant que le BMS n'efface l'alarme de sous-tension.

Pour déterminer si un défaut provient d'un BMS défectueux ou d'une batterie défectueuse, effectuez l'une des procédures de test BMS suivantes :

Vérification d'un BMS à batterie unique :

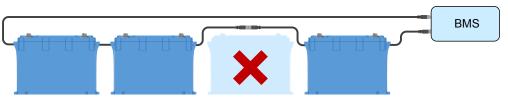


- · Débranchez les deux câbles BMS du BMS.
- Branchez une seule rallonge BMS entre les deux connecteurs BMS. Le câble BMS doit être connecté en boucle, comme sur le schéma ci-dessous. La boucle trompe le BMS en lui faisant croire qu'il existe une batterie connectée sans aucune alarme.
- Si l'alarme est toujours active après la mise en place de la boucle, c'est que le BMS est défectueux.
- Si le BMS a effacé l'alarme après avoir placé la boucle, c'est la batterie qui est défectueuse et non le BMS.



Vérification d'un BMS à batteries multiples :

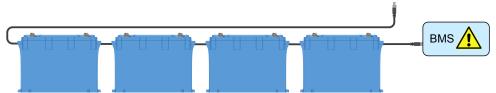
- Contournez l'une des batteries en déconnectant ses deux câbles BMS.
- · Connectez les câbles BMS des batteries voisines (ou batterie et BMS) l'un à l'autre, ce qui revient à contourner la batterie.
- · Vérifiez que le BMS a effacé son alarme.
- Si l'alarme n'a pas été effacée, répétez cette opération pour la batterie suivante.
- Si l'alarme est toujours active après le contournement de toutes les batteries, c'est que le BMS est défectueux.
- · Si le BMS efface son alarme lorsqu'une batterie est contournée, c'est que la batterie en question est défectueuse.



Élimination d'une erreur BMS en contournant une batterie suspecte

7.4.3. Comment tester le fonctionnement du BMS

Pour tester le fonctionnement du BMS, débranchez l'un des câbles BMS de la batterie et voyez si le BMS passe en mode alarme.



Vérifiez le fonctionnement du BMS en desserrant délibérément un câble BMS

7.4.4. Système en mode OFF

Ce mode est indiqué par l'extinction du voyant d'état et le clignotement du voyant Bluetooth toutes les trois secondes.

Le Lynx Smart BMS NG passe en mode OFF dès qu'un événement de tension de cellule basse se produit et qu'aucune tension de charge n'est détectée pendant 5 minutes afin de conserver le plus d'énergie possible. Le Bluetooth est toujours actif, mais les autres interfaces non essentielles sont désactivées, y compris l'alimentation du ou des distributeurs Lynx.

Vérifiez la tension des cellules des batteries connectées et si elle est faible, chargez les batteries. Dès que le Lynx Smart BMS NG voit une tension de charge, il se réactive automatiquement et ferme son contacteur permettre la charge des batteries.

7.4.5. ATC/ATD manquant

L'erreur n° 36 (erreur ATC/ATD) se produit lorsque le courant de décharge est supérieur à 1,5 A alors que l'ATD est désactivé ou lorsque le courant de charge est supérieur à 1 A alors que l'ATC est désactivé.

Cela peut être causé par des consommateurs ou des chargeurs qui ne sont pas contrôlés par ATC/ATD.

Assurez-vous que tous les consommateurs et les chargeurs sont contrôlés par ATC/ATD (s'ils ne sont pas contrôlés par DVCC).



7.5. Problèmes relatifs au contrôleur de batterie

7.5.1. Lecture de courant incomplète

Les négatifs de tous les consommateurs et sources de charge du système doivent être connectés au côté consommateur du système du shunt, qui est le côté droit du BMS en position normale.

Si la borne négative d'un consommateur ou d'une source de charge est connectée directement à la borne négative de la batterie ou au côté « négatif de la batterie » du shunt, son courant ne passera pas par le contrôleur de batterie. Il ne sera donc pas pris en compte, entraînera une lecture erronée de l'état de charge.

7.5.2. Lecture incorrecte de l'état de charge.

État de charge incorrect dû à un problème de synchronisation :

Le processus de synchronisation est automatique et s'effectue chaque fois que la batterie est complètement chargée. Le contrôleur de batterie détermine que la batterie est entièrement chargée lorsque les trois conditions « chargée » sont remplies. Ces conditions « chargée » sont les suivantes :

- · Tension de pleine charge (tension)
- · Courant de queue (% de la capacité de la batterie)
- · Durée de détection de pleine charge (minutes)

Exemple pratique (paramètres par défaut du contrôleur de batterie et une batterie Lithium NG de 12,8 V 200 Ah) pour les conditions qui doivent être remplies avant que la synchronisation ait lieu :

- La tension de la batterie doit être de 14,0 V (28,0 V, 56,0 V)
- Le courant de charge doit être inférieur à 0,04 x capacité de la batterie (Ah). Pour une batterie de 200 Ah, cela équivaut à 0.04 x 200 = 8 A
- · Ces deux conditions doivent être stables pendant 3 minutes

Si la batterie n'est pas complètement chargée ou si la synchronisation automatique ne se produit pas, la valeur de l'état de charge commencera à dériver et ne représentera plus l'état de charge réel de la batterie.

L'état de charge peut également être synchronisé et réglé manuellement via l'application VictronConnect.

7.5.3. Problèmes de synchronisation

Si le contrôleur de batterie ne se synchronise pas automatiquement, il est possible que la batterie n'atteigne jamais un état de charge complet. Chargez entièrement la batterie, et vérifiez que l'état de charge indique finalement 100 %.

Une autre option consiste à diminuer le réglage de la tension de charge et/ou à augmenter le réglage du courant de queue.

Il est également possible que le contrôleur de batterie lance trop tôt la synchronisation. Cela peut se produire dans des systèmes solaires ou des systèmes présentant des fluctuations de courant de charge. Si c'est le cas, essayez de diminuer légèrement les paramètres Tension de pleine charge, Courant de queue et Durée de détection de pleine charge.

7.6. Problèmes avec VictronConnect

Mise à jour du micrologiciel interrompue

Cette erreur est récupérable. Essayez simplement de recommencer la mise à jour du micrologiciel.

7.7. Problèmes relatifs à l'appareil GX

Ce chapitre ne décrit que les problèmes les plus habituels. Si ce chapitre ne vous permet pas de résoudre votre problème, consultez le manuel de l'appareil GX.

Profile du CAN-bus sélectionné incorrect

Vérifiez que le VE.Can est configuré de manière à utiliser le profil CAN-bus correct. Sur votre dispositif GX, accédez à Paramètres/Services/Port VE.Can et vérifiez s'il est réglé sur « VE.Can & Lynx Ion BMS (250 kbit/s) ».

Assurez-vous également que le Lynx Smart BMS NG est connecté au port VE.Can de votre dispositif GX et non au port BMS-Can (par exemple sur un Cerbo GX).

Problèmes relatifs au câble ou à la terminaison RJ45

Les dispositifs VE.Can se connectent en série les uns aux autres et une terminaison RJ45 doit être utilisée avec le premier et le dernier dispositif de la chaîne.



Lorsque vous connectez des dispositifs VE.Can, utilisez toujours des câbles RJ45 UTP préfabriqués. Ne fabriquez pas ces câbles vous-mêmes. De nombreux problèmes de communication et d'autres relatifs à des produits n'ayant apparemment aucun lien sont causés par des câbles défectueux « faits maison ».

8. Spécifications techniques du Lynx Smart BMS

| Puissance | Lynx Smart BMS NG 500 A | Lynx Smart BMS NG 1 000 A |
|--|---|---|
| Plage de tension d'alimentation | 9 – 60 VCC | |
| Tensions du système compatibles | 12, 24 ou 48 V | |
| Protection contre la polarité inversée | Non | |
| Courant nominal continu du contacteur de sécurité principal | 500 A continu 1000 A continu | |
| Courant de crête nominal du contacteur de sécurité principal | 600 A pendant 5 minutes. | 1200 A pendant 5 minutes. |
| Consommation électrique en mode OFF | 0,3 mA pour toutes les tensions du système | |
| Consommation électrique en mode veille | Environ 0,6 W (50 mA à 12 V) | |
| Consommation électrique en mode ON | Environ 2,6 W (217 mA à 12 V), en fonction de l'état des relais | Environ 4,2 W (350 mA à 12 V), en fonction de l'état des relais |
| Résistance minimale du consommateur pour le processus de précharge | 10 Ω et plus pour les systèmes de 12 V 20 Ω et plus pour les systèmes de 24 V et 48 V | |
| Courant nominal maximal de sortie AUX | 1,1 A continu, protégé par un fusible réarmable | |
| Courant nominal maximal du port d'autorisation de charger | 0,5 A à 60 VCC, protégé par un fusible réarmable | |
| Courant nominal maximal du port d'autorisation de décharger | 0,5 A à 60 VCC, protégé par un fusible réarmable | |
| Courant nominal maximal du relais programmable (SPDT) | 2 A à 60 VCC | |

| Raccordements | Lynx Smart BMS NG 500 A | Lynx Smart BMS NG 1 000 A |
|---|---|-------------------------------|
| Barre omnibus et couple | M10 (couple : 33 Nm) | |
| VE.Can | RJ45 et borne RJ45 | |
| I/O | Connecteur Multi amovible à 13 broches avec bornes à vis | |
| Câbles BMS de batterie | Connecteur circulaire à 3 pôles, mâle et femelle avec une vis à anneau M8 Jusqu'à 50 batteries peuvent être raccordées au BMS en série | |
| Distributeur Lynx (jusqu'à 4 modules) RJ10 (câble RJ10 expédié avec chaque distributeur Lynx) | | vec chaque distributeur Lynx) |

| Physique | Lynx Smart BMS NG 500 A | Lynx Smart BMS NG 1 000 A |
|--------------------------------------|-------------------------|---------------------------|
| Matériau du boitier | ABS | |
| Dimensions du boitier (H x L x P) | 190 x 180 x 80 mm | 230 x 180 x 100 mm |
| Poids de l'unité | 1,9 kg | 2,7 kg |
| Matériau de la barre omnibus | Cuivre étamé | |
| Dimensions de la barre omnibus (HxL) | 8 x 30 mm | |

| Conditions d'exploitation | Lynx Smart BMS NG 500 A | Lynx Smart BMS NG 1 000 A |
|-------------------------------------|-------------------------------|---------------------------|
| Plage de température d'exploitation | -40 °C à +60 °C | |
| Plage de température de stockage | -40 °C à +60 °C | |
| Humidité | Max. 95 % (sans condensation) | |
| Classe de protection | IP22 | |



| Normes | Lynx Smart BMS NG 500 A Lynx Smart BMS NG 1 000 A | |
|----------|---|--|
| Sécurité | EN-CEI 63000:2018 | |
| CEM | EN-CEI 61000-6-3:2007/A1:2011/AC:2012 | |
| QMS | NEN-EN-ISO 9001:2015 | |



9. Annexe

9.1. Indications des voyants, avertissements, codes d'alarme et d'erreur

Voyants

Le Lynx Smart BMS NG est équipé de deux voyants : le voyant Bluetooth et le voyant d'état. Ces voyants indiqueront le mode de fonctionnement et le mode de défaillance en cas de défaut.

| Voyant Bluetooth | Description |
|---|--|
| Éteint | Aucune alimentation du système ou Bluetooth désactivé dans l'application VictronConnect. Le Bluetooth peut être désactivé à la fois dans VictronConnect et sur un dispositif GX, mais il ne peut être activé qu'à partir d'un dispositif GX. |
| Bleu fixe | Un appareil Bluetooth est connecté au Lynx Smart BMS NG. |
| Bleu clignotant | La fonction Bluetooth est active, mais aucun appareil n'est connecté |
| Le voyant bleu clignote toutes les 3 secondes | Le Lynx Smart BMS NG est éteint, mais il est toujours accessible par Bluetooth |

| Voyant d'état | Description |
|--|--|
| Éteint | Le Lynx Smart BMS NG est éteint |
| Orange fixe | Initialisation ou arrêt en cours |
| Orange clignotant | Arrêt retardé pour refroidir le circuit de précharge |
| Vert fixe | En marche, le contacteur est fermé |
| Vert clignotant | Précharge en cours |
| Bleu clignotant toutes les 3 secondes | Le Lynx Smart BMS NG est en mode veille |
| Vert et rouge en alternance | Système en mode chargeur d'amorçage (mise à jour du micrologiciel) |
| Rouge clignotant 1 fois toutes les 4 secondes | Attention, consultez VictronConnect pour davantage de renseignements |
| Rouge clignotant 2 fois toutes les 4 secondes | Erreur de communication avec la batterie, vérifiez les câbles BMS de la batterie |
| Rouge clignotant 3 fois toutes les 4 secondes | Tension de cellule élevée/basse ou température élevée/basse détectée |
| Rouge clignotant 4 fois toutes les 4 secondes | Température élevée du BMS détectée |
| Rouge clignotant 5 fois toutes les 4 secondes | Temps restant précharge |
| Rouge clignotant 6 fois toutes les 4 secondes | Courant élevé de précharge |
| Rouge clignotant 7 fois toutes les 4 secondes | Tension de système probablement erronée |
| Rouge clignotant 8 fois toutes les 4 secondes | Courant de contacteur trop élevé |
| Rouge clignotant 9 fois toutes les 4 secondes | Erreur d'initialisation |
| Rouge clignotant 10 fois toutes les 4 secondes | Défaillance du contacteur de sécurité |
| Rouge clignotant 12 fois toutes les 4 secondes | Erreur d'alimentation interne |
| Rouge clignotant 14 fois toutes les 4 secondes | Tension de batterie non autorisée |

Codes d'avertissements, d'alarme et d'erreur

- Les codes d'avertissement, d'alarme et d'erreur sont également notifiées via l'application VictronConnect ou un appareil GX connecté et via VRM.
- Un avertissement indique un problème qui, s'il n'est pas corrigé, entraînera un arrêt du système, tandis qu'une alarme indique la raison de l'arrêt du système.







Voici une liste des codes d'alarme et d'erreur. Pour des exemples d'alarmes et les mesures à prendre en cas d'erreurs ou d'alarmes, consultez le chapitre de Dépannage et Assistance.

Codes d'avertissement

| Code d'avertisse ment VictronCo nnect | Code d'avertisse ment du dispositif GX | Description | Instructions/remarques |
|---|--|---|---|
| W-B01 | Tension de cellule basse | Tension de cellule basse | Chargez la batterie ou réduisez la charge pour éviter un arrêt imminent du système. |
| W-B02 | #105 ou #106 | Courant élevé | Réduisez le courant pour éviter un arrêt imminent du système. Faites cela en réduisant la charge ou en éteignant les consommateurs. |
| W-B03 | #101 | Température du BMS élevée | Vérifiez la température ambiante et vérifiez si les ventilateurs du BMS fonctionnent. Si les ventilateurs fonctionnent, réduisez la température ambiante. Si les ventilateurs ne fonctionnent pas, contactez votre revendeur Victron. |
| W-B04 | #112 | Avertissement mauvais contacteur | Réduisez le courant pour éviter un arrêt imminent du système. Faites cela en réduisant la charge ou en éteignant les consommateurs. Contactez votre revendeur Victron. |
| W-B06 | - | Le consommateur va se déconnecter | Les consommateurs seront mis hors tension dans 30 secondes si le problème n'est pas résolu. Par exemple, une tension de batterie faible. Cet avertissement est toujours combiné à la raison pour laquelle le consommateur va se déconnecter. Les consommateurs sont mis hors tension via le contact ATD et/ou via le dispositif GX. |
| W-B07 | - | SoC faible | Chargez la batterie ou réduisez la charge pour éviter un arrêt imminent du système. |
| W-D01 | #221 | Communication avec le distributeur A perdue | Vérifiez le câble entre le BMS et le distributeur. |
| W-D02 | #222 | Communication avec le distributeur B perdue | Vérifiez le câble entre le BMS et le distributeur. |
| W-D03 | #223 | Communication avec le distributeur C perdue | Vérifiez le câble entre le BMS et le distributeur. |
| W-D04 | #224 | Communication avec le distributeur D perdue | Vérifiez le câble entre le BMS et le distributeur. |

Codes d'alarme

| Code d'alarme VictronCo nnect | Code d'alarme du dispositif GX | Message | Instructions/remarques |
|--|--|--------------------------|--|
| A-B01 | #103 | Tension de cellule basse | Chargez la batterie. Le système remettra les consommateurs sous tension lorsque la batterie sera suffisamment chargée. |
| A-B02 | #105 ou #106 | Courant élevé | Réduisez le courant de charge ou désactivez certaines consommateurs. Le système essaiera de réactiver les chargeurs ou les consommateurs dans 5 minutes. |
| A-B06 | - | Consommateur déconnecté | Les consommateurs ont été mis hors tension via le contact ATD et/ou via le dispositif GX. Résolvez cette alarme en chargeant la batterie. Si elle n'est pas résolue, le contacteur finira par s'ouvrir et le système CC sera déconnecté. |
| A-B07 | - | SoC faible | Chargez la batterie. Le système remettra les consommateurs sous tension lorsque la batterie sera suffisamment chargée. |

Codes d'erreur

| Code d'erreur VictronCo nnect | Code d'erreur du dispositif GX | Description | Instructions/remarques |
|--|---|-----------------------------------|---|
| F-B09 | #00 | Tension de batterie non autorisée | La tension de batterie est trop élevée ou trop faible. Vérifiez la tension de la batterie et les paramètres de la batterie dans l'application VictronConnect. |
| E-B09 | #09 | | Cette erreur se produit lorsque la tension de la batterie est en dehors de toutes les plages de tension du système (9 V > Vbat > 60 V) |
| E-B11 | #11 | Erreur de matériel | Contactez votre revendeur Victron. |
| E-B25 | #25 | Erreur de précharge | La résistance du consommateur est trop faible pour précharger les consommateurs. Déconnectez ou réduisez certains consommateurs CC. |
| E-B26 | #26 | Erreur de contacteur | Contactez votre revendeur Victron. |
| E-B34 | #34 | Tension de système erronée | Vérifiez les paramètres de tension de la batterie dans l'application VictronConnect. |
| E-B35 | #35 | Temps limite de précharge | La capacité du consommateur est trop élevée pour une précharge. Déconnectez certains consommateurs CC. |
| E-B36 | #36 | Panne ATC/ATD | Vérifiez le câblage ATC/ATD et assurez-vous que tous les consommateurs et les chargeurs sont contrôlés par ATC ou ATD. |
| E-B119 | #119 | Données de configuration perdues | Les données de réglage sont corrompues. Accédez à la page des paramètres et rétablissez les valeurs par défaut. |

Codes d'alarme liés au distributeur Lynx

| Code d'alarme VictronCo nnect | Code d'alarme du dispositif GX | Message | Instructions/remarques |
|--|--|-----------------------------------|---------------------------------------|
| A-F01 | #201 | Le fusible « Fuse_1 » est grillé | Fusible grillé. Remplacez le fusible. |
| A-F02 | #202 | Le fusible « Fuse_2 » est grillé | |
| A-F03 | #203 | Le fusible « Fuse_3 » est grillé | |
| A-F04 | #204 | Le fusible « Fuse_4 » est grillé | |
| A-F05 | #205 | Le fusible « Fuse_5 » est grillé | |
| A-F06 | #206 | Le fusible « Fuse_6 » est grillé | |
| A-F07 | #207 | Le fusible « Fuse_7 » est grillé | |
| A-F08 | #208 | Le fusible « Fuse_8 » est grillé | |
| A-F09 | #209 | Le fusible « Fuse_9 » est grillé | |
| A-F10 | #210 | Le fusible « Fuse_10 » est grillé | |
| A-F11 | #211 | Le fusible « Fuse_11 » est grillé | |
| A-F12 | #212 | Le fusible « Fuse_12 » est grillé | |
| A-F13 | #213 | Le fusible « Fuse_13 » est grillé | |
| A-F14 | #214 | Le fusible « Fuse_14 » est grillé | |
| A-F15 | #215 | Le fusible « Fuse_15 » est grillé | |
| A-F16 | #216 | Le fusible « Fuse_16 » est grillé | |

9.2. PGN NMEA 2000 pris en charge

| Description | PGN |
|--------------------------------------|--------|
| Informations sur le produit | 126996 |
| État détaillé CC | 127506 |
| État CC/batterie | 127508 |
| État du parc de commutateurs | 127501 |
| État 1 : Contacteur | |
| État 2 : Alarme | |
| État 3 : Tension de batterie basse | |
| État 4 : Tension de batterie élevée | |
| État 5 : État du relais programmable | |

Classe et fonction :

• Classe de l'appareil N2K : production d'électricité

• Fonction de l'appareil N2K : Batterie

Pour plus d'informations, voir le guide d'intégration NMEA 2000 & MFD.

9.3. Liste des paramètres du contrôleur de batterie

| Description | valeur par défaut | réglable | fixe | automatique | |
|--------------------------|-----------------------|----------|------|-------------|--|
| Capacité de la batterie | | Non | Non | Oui | |
| Tension de pleine charge | 14,0 V/28,0 V/56,0 V* | Oui | Non | Non | |
| Courant de queue | 4 % | Oui | Non | Non | |

| Description | valeur par défaut | réglable | fixe | automatique |
|--|-------------------|----------|------|------------------------------|
| Étalonnage du courant nul | | Non | Non | Oui (à la mise sous tension) |
| Exposant de Peukert | 1.05 | Non | Oui | Non |
| Facteur d'efficacité de charge | 99 % | Non | Oui | Non |
| Seuil de courant | 0,05 A | Non | Oui | Non |
| Niveau d'avertissement d'état de charge faible | 15 % | Oui | Non | Non |
| Seuil de décharge | 10 % | Oui | Non | Non |
| Delta T | 1 | Non | Oui | Non |
| Fin du cycle SoC | 90 % | Non | Oui | Non |
| Cycle SoC | 65 % | Non | Oui | Non |
| Décharge complète SoC | 5 % | Non | Oui | Non |

^{*} pour un système 12 V/24 V/48 V

9.4. Brochage et vue d'ensemble du connecteur Multi

| Broche | Nom | Туре | Fonction |
|--------|---|-----------------------------------|--|
| 1 | Sortie de tension + AUX | Tension positive du système | Connexion positive aux appareils électriques auxiliaires, comme un appareil GX par ex. |
| 2 | Sortie de tension - AUX | Tension négative du système | Connexion négative (SoI) aux appareils électriques auxiliaires, comme un appareil GX par ex. |
| 3 | Autorisation de charger | Contact sec | Allume ou éteint les chargeurs via un signal filaire. La broche 3 peut être utilisée comme entrée de signal pour la broche 4 et câblée, par exemple, à partir de AUX+ ou AUX Voir les exemples de systèmes pour le câblage correct. Lorsque la charge est autorisée, les contacts sont fermés et |
| | | | lorsqu'elle n'est pas autorisée, les contacts sont ouverts. |
| 5 6 | Autorisation de décharger | Contact sec | Allume ou éteint les consommateurs via un signal filaire. La broche 5 peut être utilisée comme entrée de signal pour la broche 6 et câblée, par exemple, à partir de AUX+ ou AUX Voir les exemples de systèmes pour le câblage correct. Lorsque la décharge est autorisée, les contacts sont fermés et lorsqu'elle n'est pas autorisée, les contacts sont ouverts. |
| 7 | Relais programmable NC | Contact sec | |
| 8 | Relais programmable COM | Contact sec | Le relais programmable est utilisé soit pour contrôler un alternateur, soit comme relais d'alarme. Pour plus de détails, consultez le chapitre Câblage du relais programmable. |
| 9 | Relais programmable NO | Contact sec | and the same of th |
| 10 | Borne H d'allumage/ arrêt à distance | Résistance de pull-up | Permet d'allumer ou d'éteindre à distance le Lynx Smart BMS. |
| 11 | Borne L d'allumage/ arrêt à distance | Résistance de pull-down | Pour connaître l'ensemble de la fonctionnalité, consultez le chapitre Câblage d'un interrupteur d'allumage/arrêt à distance. |
| 12 | | Capteur | Pas encore pris en charge, utilisation future |
| 13 | | Capteur | Pas encore pris en charge, utilisation future |

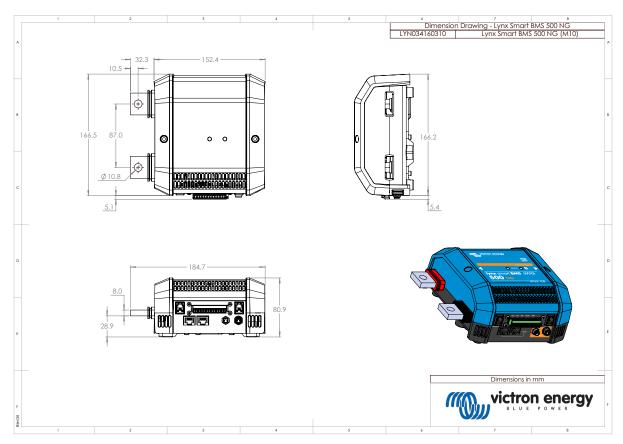
9.5. Structure du menu Lynx Smart BMS NG du dispositif GX

Voici un aperçu de la structure du menu Lynx Smart BMS NG du dispositif GX.

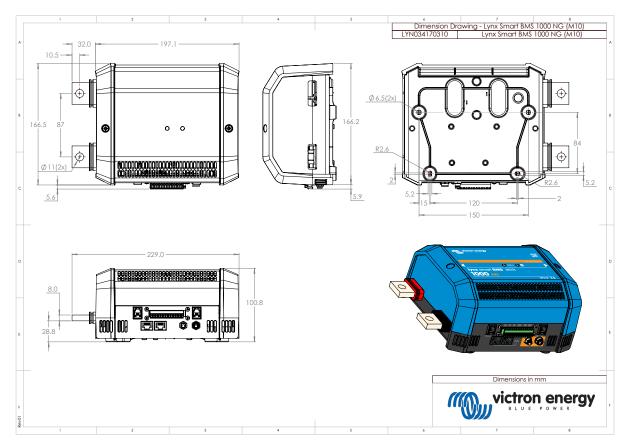
| Élément du menu | Valeur par défaut/unité | Description et/ou valeurs possibles | | |
|---|--|---|--|--|
| Lynx Smart BMS NG | Affiche les paramètres de batterie les plus importants en un coup d' | | | |
| Commutateur | Allumé | Commutateur logiciel pour faire passer manuellement le Lynx Smart BMS NG en mode veille ou marche | | |
| État | En fonctionnement | États possibles : Initialisation, Précharge, Marche, Arrêt, Veille | | |
| Erreur | #0 - Pas d'erreur | État d'erreur | | |
| Erreur du parc de batteries | Aucune | | | |
| Batterie | Tension, courant, puissance | Affiche les données actuelles du contrôleur de batterie | | |
| État de charge | % | État de charge en pourcentage | | |
| Température de la batterie | °C | Température actuelle de la batterie | | |
| Ampères-Heures consommés | Ah | Affiche les Ah consommés depuis la dernière charge complète de la batterie | | |
| Autonomie restante | Jours/heures | Affiche le temps estimé en fonction de la charge actuelle et du réglage du plancher de décharge | | |
| Détails | Fournit d | es informations au niveau de la cellule | | |
| Tension de cellule la plus basse | V | Tension de cellule actuellement la plus basse | | |
| Tension de cellule la plus élevée | V | Tension de cellule actuellement la plus élevée | | |
| Température de cellule minimale | °C | Température de cellule actuellement la plus basse | | |
| Température de cellule maximale | °C | Température de cellule actuellement la plus élevée | | |
| Alarmes | Vue d'ensemble de l'état des alarmes | | | |
| Température interne élevée | OK | | | |
| Tension de cellule basse | OK | | | |
| SoC faible | OK | | | |
| Tension de cellule basse | OK | | | |
| Alarmes au niveau du module | Vue d'ense | emble des alarmes au niveau du module | | |
| Historique | Données his | storiques depuis la dernière réinitialisation | | |
| Décharge la plus profonde | Ah | La décharge la plus profonde depuis la dernière réinitialisation de l'historique | | |
| Total cycles de charge | 0 | Nombre de cycles de charge depuis la dernière réinitialisation de l'historique | | |
| Nombre de décharges complètes | 0 | Une décharge complète est prise en compte lorsque le SoC tombe en dessous de 5 % | | |
| Cumul des Ah consommés | Ah | Ah cumulés consommés depuis la dernière réinitialisation de l'historique | | |
| Tension minimale | V | Tension minimale depuis la dernière réinitialisation de l'historique | | |
| Tension maximale | V | Tension maximale depuis la dernière réinitialisation de l'historique | | |
| Tension de cellule minimale | V | Tension de cellule minimale depuis la dernière réinitialisation de l'historique | | |
| Tension de cellule maximale | V | Tension de cellule maximale depuis la dernière réinitialisation de l'historique | | |
| Temps écoulé depuis la dernière charge complète | Jours/heures | | | |
| Nombre de synchronisations | 0 | Nombre cumulé de synchronisations du contrôleur de batterie | | |
| Température minimale | °C | Température de batterie minimale depuis la dernière réinitialisation de l'historique | | |

| Élément du menu | Valeur par défaut/unité | Description et/ou valeurs possibles | |
|--|-------------------------|--|--|
| Énergie déchargée | kWh | Nombre cumulé d'énergie déchargée depuis la dernière réinitialisation de l'historique. | |
| Énergie chargée | kWh | Nombre cumulé d'énergie chargée depuis la dernièr réinitialisation de l'historique. | |
| Effacement de l'historique | Appuyez pour effacer | Efface toutes les données de l'historique | |
| Paramètres | | Paramètres génériques | |
| Rétablir les paramètres d'usine par défaut | | Appuyez pour rétablir les paramètres d'usine par défaut | |
| Bluetooth activé | Oui | Activer/désactiver le Bluetooth | |
| Parc de batteries | | | |
| Tension nominale | V | Tension nominale du parc de batteries | |
| Capacité | Ah | Capacité nominale du parc de batteries | |
| Diagnostic | | | |
| Diagnostic | | Affiche les dernières erreurs connues | |
| Fusibles | | | |
| Distributeur [AH] | OK | États possibles : OK, fusible grillé | |
| Fusible 14 | OK | États possibles : OK, non utilisé, grillé | |
| 10 | | | |
| Commutateur système | Activé | État du commutateur système | |
| Autorisation de charger | Oui | État du signal ATC | |
| Autorisation de décharger | Oui | État du signal ATD | |
| Système | | | |
| Capacité | Ah | Capacité totale de la batterie | |
| Batteries | 1 | Nombre de batteries | |
| Parallèle | 1 | Nombre de batteries en parallèle | |
| Série | 1 | Nombre de batteries en série | |
| Tension de cellule min./max. | V | Tension de cellule actuellement la plus basse et la plus élevée | |
| Température de cellule min./max. | °C | Température de cellule actuellement la plus basse et la plus élevée | |
| État de l'équilibreur | Équilibré | État de l'équilibreur | |
| Appareil | Paramètres liés | s au dispositif et réglage du nom personnalisé | |
| Paramètres | | | |
| Limite de tension de charge (CVL) | V | Affiche la tension cible envoyée aux chargeurs compatibles DVCC (pour une batterie de 12 V : 13,50 V ou 14,20 V) | |
| Limite de courant de charge (CCL) | А | Limite de courant de charge maximale autorisée envoyée aux chargeurs compatibles DVCC. | |
| Limite de courant de décharge (DCL) | А | Limite maximale autorisée du courant de décharge | |

9.6. Dimensions du boîtier



Dimensions du boîtier du modèle Lynx Smart BMS NG 500 A (M10)



Dimensions du boîtier du modèle Lynx Smart BMS NG 1000 A (M10)